

RÉCAPITULATIF DES AVERTISSEMENTS

ATTENTION! IMPORTANTES INSTRUCTIONS DE SÉCURITÉ. LIRE ET SUIVRE ATTENTIVEMENT TOUTES LES MISES EN GARDE ET LES INSTRUCTIONS QUI ACCOMPAGNENT LE PRODUIT CAR UNE INSTALLATION ERRONÉE PEUT PROVOQUER DES DOMMAGES AUX PERSONNES, ANIMAUX OU CHOSSES. LES MISES EN GARDE ET LES INSTRUCTIONS FOURNISSENT D'IMPORTANTES INDICATIONS AU SUJET DE LA SÉCURITÉ, L'INSTALLATION, L'UTILISATION ET LA MAINTENANCE. CONSERVER LES INSTRUCTIONS POUR LES JOINDRE AU DOSSIER TECHNIQUE ET POUR DE FUTURES CONSULTATIONS.

■ **ATTENTION** Ne pas laisser les enfants jouer avec l'appareil. L'appareil peut être utilisé par des enfants âgés d'au moins 8 ans, par des personnes souffrant d'une déficience physique, mentale ou sensorielle réduite, ou en général par toute personne sans expérience ou, en tout cas, avec l'expérience requise, à condition que l'appareil soit utilisé sous surveillance ou que les utilisateurs aient reçu une formation adéquate sur l'utilisation sûre de l'appareil et soient conscients des dangers liés à son utilisation. ■ **ATTENTION** Les commandes

à installation fixe (boutons, etc.) doivent être situées hors de la portée des enfants à au moins 150 cm de hauteur du sol. Ne pas permettre aux enfants de jouer avec l'appareil, les commandes fixes ou avec les radiocommandes de l'installation. ■ **ATTENTION** L'utilisation du produit dans des conditions

anormales, non autorisées par le fabricant, peut entraîner des situations de danger ; respecter les conditions prévues sur cette notice d'utilisation. ■

ATTENTION DEA System vous rappelle que le choix, la position et l'installation de tous les dispositifs et les matériaux qui constituent l'ensemble complet de la fermeture, doivent être exécutés conformément aux Directives Européennes 2006/42/CE (Directive Machines) et ses modifications ultérieures, 2014/53/UE (Directive RED). Dans tous pays extracommunautaires, non seulement vous devez suivre les normes spécifiques en vigueur mais, pour atteindre un niveau de sûreté suffisant, on vous conseille d'observer aussi les prescriptions des Directives susmentionnées. ■ **ATTENTION** N'utiliser en aucun cas l'appareil

en présence d'une atmosphère explosive ou dans des environnements qui peuvent être agressifs et endommager des parties du produit. Vérifier que les températures dans le lieu d'installation soient appropriées et respectent les températures déclarées sur l'étiquette du produit. ■ **ATTENTION** Quand on

opère avec la commande à « action maintenue », s'assurer que personne ne se trouve dans la zone de manutention de l'automatisme. ■ **ATTENTION** Vérifier

qu'en amont du réseau d'alimentation de l'installation, il y ait un interrupteur ou un disjoncteur magnétothermique omnipolaire qui permette la déconnexion complète dans les conditions de la catégorie de la surtension III. ■ **ATTENTION**

Afin d'assurer une sécurité électrique, gardez toujours nettement séparés (minimum 4 mm en air ou 1 mm à travers l'isolation) le câble d'alimentation 230V des câbles à très basse tension de sécurité (alimentation des moteurs, commandes, électro-serrure, antenne, alimentation des circuits auxiliaires)

éventuellement en les fixant à l'aide de pattes d'attache appropriées à proximité des bornes. ■ **ATTENTION** Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le constructeur ou par son service d'assistance technique ou, quoi qu'il en soit, par une personne possédant une qualification similaire, de manière à empêcher tous les risques. ■ **ATTENTION** Toute opération d'installation, de maintenance, de nettoyage ou de réparation de toute l'installation doit être exécutée exclusivement par du personnel qualifié. Opérez toujours quand l'alimentation est coupée, et conformez-vous rigoureusement à toutes les normes en matière d'installations électriques en vigueur dans le pays où cette automatisation doit être installée. Le nettoyage et la maintenance destinée à être effectués par l'utilisateur ne doivent pas être accomplis par des enfants sans surveillance. ■ **ATTENTION** L'utilisation de pièces de rechange non indiquées par DEA System et/ou un réassemblage incorrect peuvent être potentiellement dangereux pour les personnes, les animaux et les choses. De plus, cela peut provoquer des dysfonctionnements du produit. Par conséquent, utilisez toujours les pièces indiquées par DEA System et suivez les instructions données pour l'assemblage. ■ **ATTENTION** Après le réglage, le respect des valeurs limites réglementaires doit être détecté à l'aide d'un instrument de mesure d'impact de force. La sensibilité de la détection d'obstacle peut être ajustée progressivement à la porte (voir les instructions de programmation). Le fonctionnement du dispositif anti-écrasement doit être vérifié après chaque réglage manuel. La modification manuelle de la force ne peut être effectuée que par du personnel qualifié en effectuant le test de mesure selon la norme EN 12453. Les modifications du réglage de la force doivent être documentées dans le manuel de la machine. ■ **ATTENTION** La conformité aux exigences de la norme EN 12453 du dispositif de détection d'obstacles interne est garantie seulement si utilisé en conjonction avec des moteurs équipés d'encodeurs. ■ **ATTENTION** Tout dispositif de sécurité externe éventuellement utilisé afin de respecter les limites des forces d'impact doit être conformes à la norme EN 12978. ■  **ATTENTION** Conformément à la Directive 2012/19/EG sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (WEEE), ce produit électrique ne doit en aucun cas être mis au rebut sous forme de déchet municipal non trié. Veuillez vous débarrasser de ce produit en le renvoyant au point de ramassage local dans votre municipalité, à des fins de recyclage.

TOUT CE QUI N'EST PAS PRÉVU EXPRESSÉMENT DANS LE MANUEL D'INSTALLATION, EST INTERDIT. LE BON FONCTIONNEMENT DE L'OPÉRATEUR EST GARANTI UNIQUEMENT SI LES DONNÉES MENTIONNÉES SONT RESPECTÉES. LA FIRME NE RÉPOND PAS DES DOMMAGES CAUSÉS PAR LE NON-RESPECT DES INDICATIONS MENTIONNÉES DANS CE MANUEL. EN LAISSANT INALTÉRÉES LES CARACTÉRISTIQUES ESSENTIELLES DU PRODUIT, DEA SYSTEM SE RÉSERVE LE DROIT D'APPORTER À TOUT MOMENT LES MODIFICATIONS QU'ELLE RETIENT IMPORTANTES POUR AMÉLIORER SUR LE CARACTÈRE TECHNIQUE, DE CONSTRUCTION ET COMMERCIAL LE PRODUIT, SANS S'ENGAGER À METTRE À JOUR LA PRÉSENTE PUBLICATION.



NET230EVO-I

Armoire de commande programmable

Instructions d'utilisation et avertissements

Index

1	Description du produit	67	7	Liste complète des paramètres	79
2	Données techniques	67	8	Liste détaillée des paramètres	83
3	Connexions électriques	68	9	Affichage du menu EVO	95
4	Programmation	73	10	Mise à jour du micrologiciel via l'application	95
5	Description des entrées/sorties	74	11	Mise en service	96
6	Messages affichés sur l'écran	77	12	Mise au rebut du produit	96

FR

SYMBOLES

Les symboles suivants sont utilisés dans ce manuel pour indiquer les risques potentiels.

	Avis de sécurité important. Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures graves ou des dommages matériels. Le non-respect de ces instructions peut entraîner un dysfonctionnement du produit et créer une situation dangereuse.
	Avis de sécurité important. Le contact avec des pièces sous tension peut entraîner la mort ou des blessures graves.
	Informations importantes pour l'installation, la programmation ou la mise en service du produit.

1 DESCRIPTION DU PRODUIT

L'unité de commande est conçue pour fonctionner **exclusivement** avec les barrières de la série TRAFIK/N et les portails coulissants de la série GULLIVER/N, tous deux alimentés en tension triphasée 230V. **Cette unité de commande n'est pas un produit fini, mais doit être considérée comme un composant de rechange.**

Les modèles "/C" et "PROBOX" permettent de positionner l'unité de commande à l'extérieur du motoréducteur, si nécessaire pour des exigences spécifiques du système.

NET-CPU EVO (art. 677660) est une unité de contrôle qui agit comme un module de contrôle pour les moteurs triphasés 230V. L'équipement de la centrale comprend un écran de programmation, des entrées et sorties configurables et un récepteur radio intégré.

NET-M230-I (art. 677661) est une unité de contrôle qui agit comme un module variateur.

Les deux modules fonctionnent ensemble et sont appelés **NET230 EVO-I-M1**.

2 DONNÉES TECHNIQUES

Tension d'alimentation (V)	230 - 240 V ~ (50/60 Hz)
Fusible F1 (A)	Fusible F 15A L 250V
Fusible F2 (A)	Fusible T 8A L 250V
Sortie d'alimentation auxiliaire	24 V === max 1A
Sortie OUTPUT 1-5	Sortie stabilisée configurable 24V === La somme des sorties ne doit pas dépasser 25W max (1A)
Sortie OUTPUT 6-9	Sortie relais configurable non alimenté Capacité de contact max 6A/250V~ /30V ===
Temp. limite de fonctionnement	-20+50 °C
Fréquence du récepteur radio	433,92 MHz
Type de codage des radiocommandes	HCS fix-code - HCS rolling code - Dip-switch - DART
N° max de radiocommandes gérées	200

3 CONNEXIONS ÉLECTRIQUES



! Risque de blessures et de dommages matériels dus aux chocs électriques !



! Risque de dysfonctionnements dus à une mauvaise installation !

Réaliser les branchements en suivant les indications figurant sur le schéma de câblage.

ATTENTION Pour une sécurité électrique adéquate, garder nettement séparés (**4 mm min dans l'air ou 1 mm à travers l'isolation supplémentaire**) les câbles à très basse tension de sécurité (commande, serrure électrique, antenne, alimentation des circuits auxiliaires) des câbles de courant 230V ~ en veillant à les placer à l'intérieur de passerelles en plastique et à les fixer avec des pattes d'attache appropriées à proximité des barrettes à bornes.

ATTENTION Pour la connexion au réseau, utilisez un câble multipolaire ayant une section minimum 3x1,5 mm² et de se conformer aux réglementations en vigueur. Pour le raccordement des moteurs, utilisez une section minimale de 1,5 mm² et de se conformer aux réglementations en vigueur. A titre d'exemple, si le câble est à côté (en plein air), doit être au moins égal à H05RN-F, alors que si elle (dans un chemin de roulement), doit être au moins égal à H05VV-F.

ATTENTION Branchez-vous au courant 230-240 V ~ 50/60 Hz par un interrupteur omnipolaire ou un autre dispositif qui vous assure un débranchement omnipolaire du courant. La distance d'ouverture des contacts = 3 mm;

ATTENTION Tous les fils devront être dénudés et dégainés à proximité des bornes. Tenir les fils légèrement plus longs de manière à éliminer par la suite l'éventuelle partie en excès.

ATTENTION Tenez le conducteur de terre à une longueur supérieur des conducteurs actifs afin que, en cas de sortie du câble de son siège de fixation, les conducteurs actifs soient les premiers qui se tendent.

ATTENTION Pour le branchement de l'encodeur à la platine électronique, utilisez exclusivement un câble d'acier dédié 3x0,22mm².

ATTENTION Si une faible portée radio est constatée, il est recommandé de connecter l'antenne du feu clignotant (si présente) ou d'installer une antenne externe accordée.

Tableau du bornier de la centrale NET-CPU EVO

1	Entrées communes	5	Entrée IN 4	9	Entrées communes	13	Entrée IN 10
2	Entrée IN 1	6	Entrée IN 5	10	Entrée IN 7	14	Entrée IN 11
3	Entrée IN 2	7	Entrée IN 6	11	Entrée IN 8	15	Entrée IN 12
4	Entrée IN 3	8	Entrées communes	12	Entrée IN 9	16	Entrées communes
17	-	OUTPUT 1 Sortie stabilisée configurable alimentée en 24V === max 25W / 1A (voir P066 Io.31 pour les valeurs sélectionnables)					La somme des sorties ne doit pas dépasser 25W max (1A).
18	+						
19	-						
20	+						
21	-						
22	+						
23	-						
24	+						
25	-	OUTPUT 2 Sortie stabilisée configurable alimentée en 24V === max 25W / 1A (voir P052 Io.32 pour les valeurs sélectionnables)					
26	+						
27	N.O.	OUTPUT 3 Sortie stabilisée configurable alimentée en 24V === max 25W / 1A (voir P086 Io.33 pour les valeurs sélectionnables)					
28	N.C.						
29	C	OUTPUT 4 Sortie stabilisée configurable alimentée en 24V === max 25W / 1A (voir P087 Io.34 pour les valeurs sélectionnables)					
30	N.O.						
31	N.C.	OUTPUT 5 Sortie stabilisée configurable alimentée en 24V === max 25W / 1A (voir P088 Io.35 pour les valeurs sélectionnables)					
32	C						
33	N.O.	OUTPUT 6 Sortie relais configurable non alimentée. Capacité de contact max 6A / 250V ~ / 30V === Charges résistives uniquement (voir P089 Io.36 pour les valeurs sélectionnables)					
34	N.C.						
35	C	OUTPUT 7 Sortie relais configurable non alimentée. Capacité de contact max 6A / 250V ~ / 30V === Charges résistives uniquement (voir P090 Io.37 pour les valeurs sélectionnables)					
36	N.O.						
37	N.C.	OUTPUT 8 Sortie relais configurable non alimentée. Capacité de contact max 6A / 250V ~ / 30V === Charges résistives uniquement (voir P091 Io.38 pour les valeurs sélectionnables)					
38	C						
39	-	OUTPUT 9 Sortie relais configurable non alimentée. Capacité de contact max 6A / 250V ~ / 30V === Charges résistives uniquement (voir P092 Io.39 pour les valeurs sélectionnables)					
40	+						
41	-	Entrée 24V === depuis l'alimentation					
42	+						
43	-	Sortie 24V === pour circuits auxiliaires depuis l'alimentation (max 1A)					
44	+						

ANT	⌵	Entrée de signal d'antenne radio
	⏏	Entrée de terre de l'antenne radio
F 1		Fusible F 15A L 250V
INV M1		Port pour la connexion au module moteur variateur NET-M230-I
ENC 1		Entrée codeur moteur M1
U 1		UART 1 Entrée du module enfichable NET-NODE 2.0 NET-COM NET-EXP Attention: L'appareil NET-EXP doit être connecté exclusivement à cette entrée.
U 2		UART 2 Entrée du module enfichable NET-NODE 2.0 NET-COM Attention: Les entrées U2 et S ne doivent pas être utilisées simultanément. L'utilisation des deux entrées peut entraîner un comportement indésirable et/ou des dysfonctionnements.
U 3		UART 3 Entrée du module enfichable NET-NODE 2.0 NET-COM
S		Entrée du connecteur du module NET-NODE 2.0 - 485/EXP Attention: Les entrées U2 et S ne doivent pas être utilisées simultanément. L'utilisation des deux entrées peut entraîner un comportement indésirable et/ou des dysfonctionnements.

Tableau du bornier de la centrale NET-M230-I

1	Contact normalement fermé (N.F.) pour la protection thermique du moteur
2	Attention: S'il n'est pas utilisé, laissez le cavalier tel qu'il est en usine
3	Contact normalement ouvert (N.O.) pour la résistance de freinage externe
4	Attention: S'il n'est pas utilisé, laissez le contact ouvert conformément à l'usine
5	Entrée moteur
6	TYPE 00 -> 5, Gris - 6, Noir - 7, Marron - 8, Jaune/vert TYPE 03 -> 5, Gris - 6, Marron - 7, Noir - 8, Jaune/vert
7	
8	
9	
10	Entrée de l'alimentation (9, Jaune / Vert - 10, Bleu - 11, Marron)
11	
F 2	Fusible T 8A L 250V
INV M1	Port pour la connexion au module de contrôle NET-CPU EVO

Spécifications des câbles

Le tableau ci-dessous résume les sections, les longueurs maximales et les types de câbles recommandés pour une configuration d'installation standard.

Description	Câble	Longueur	
		(1m / 20m)	(20m / 50m)
Alimentation secteur 120/230 V ~	HAR EN50575 CPR 305/2011	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Moteurs en 24 V		2 x 1,5 mm ²	2 x 2,5 mm ²
Moteurs en 230 V		4 x 1,5 mm ²	4 x 2,5 mm ²
Clignotant		2 x 0,5 mm ²	2 x 1,0 mm ²
Photocellule TX		2 x 0,5 mm ²	2 x 1,0 mm ²
Photocellule RX		4 x 0,5 mm ²	4 x 1,0 mm ²
Sélecteur à clé		3 x 0,5 mm ²	3 x 1,0 mm ²
Encodeur à 1 canal		3 x 0,5 mm ² (max 15m)	
Encodeur à 2 canaux		4 x 0,5 mm ² (max 15m)	
Antenne	RG58	max 20m	

DIAGRAMME DE CÂBLAGE NET-CPU EVO

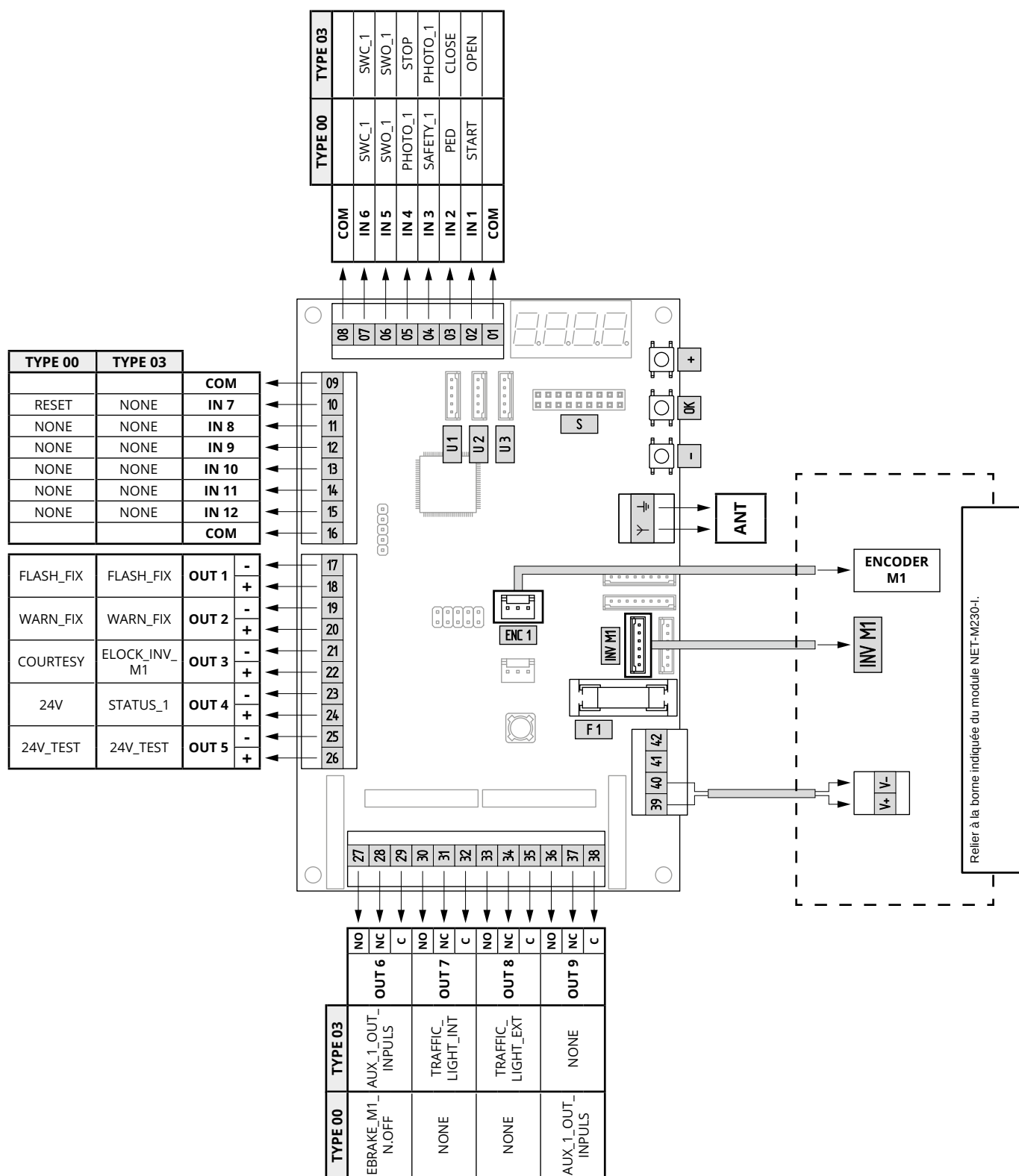


DIAGRAMME DE CÂBLAGE NET-M230-I

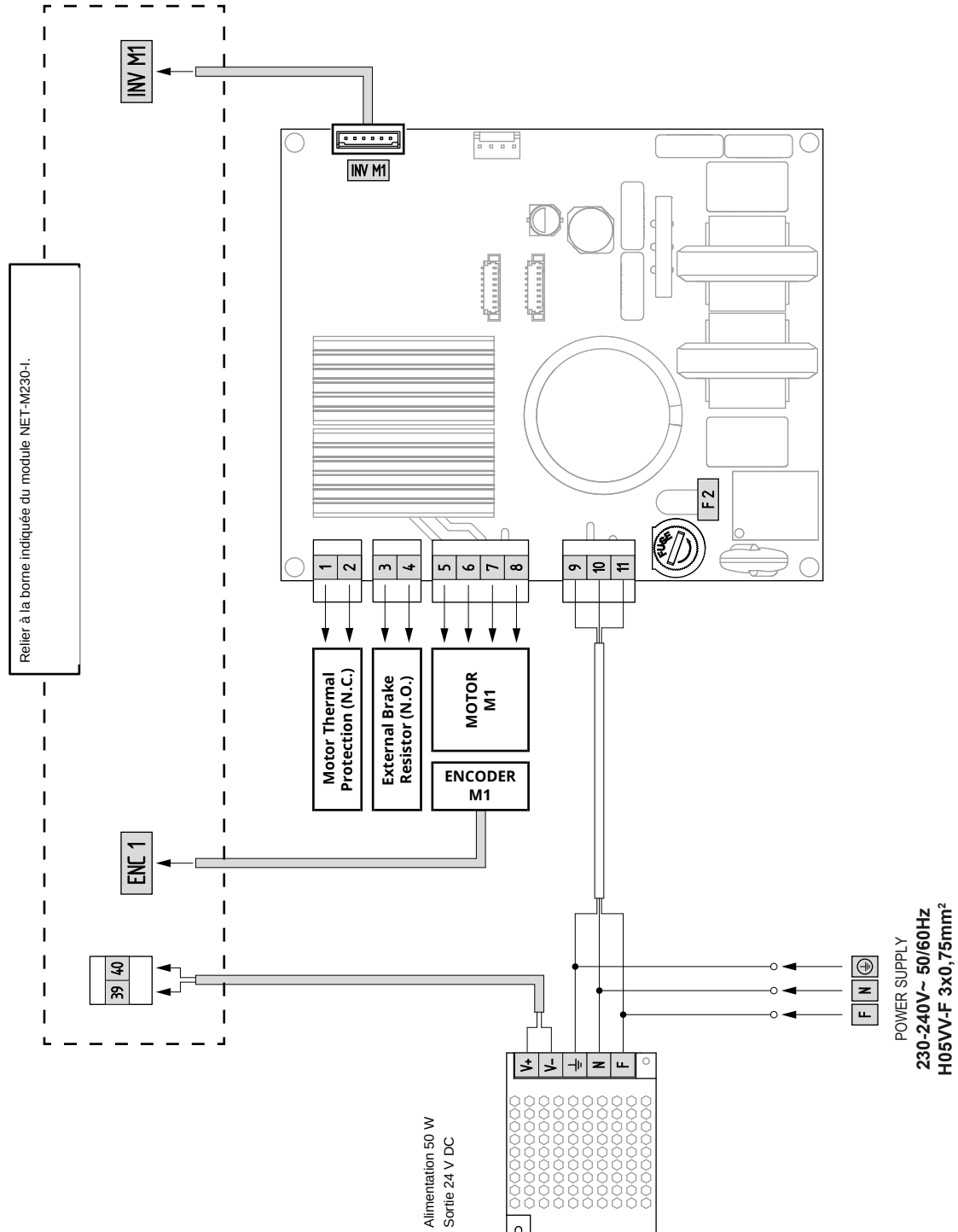
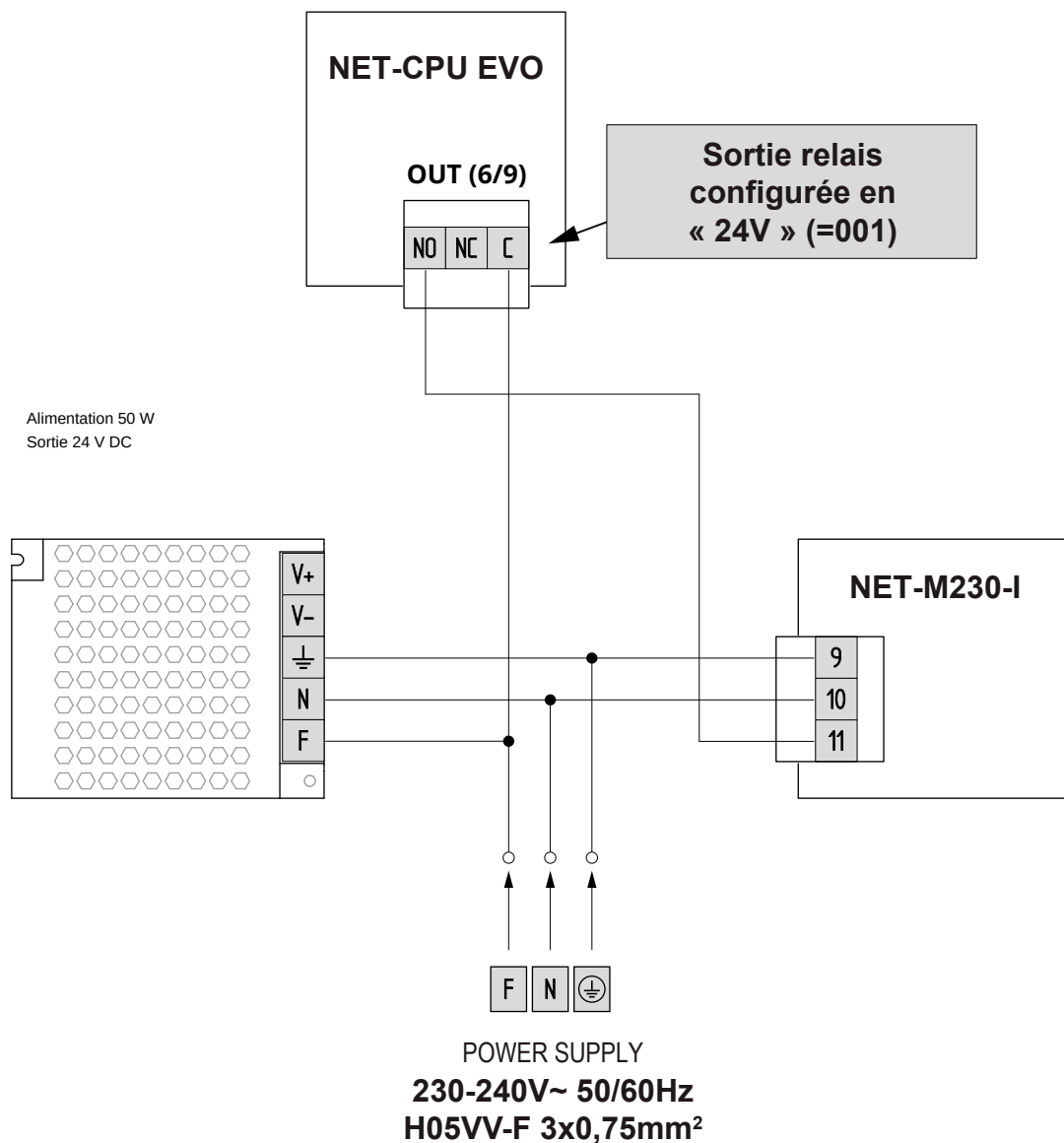


DIAGRAMME DE CÂBLAGE POUR MODE VEILLE

Le schéma concerne le raccordement de la centrale NET-CPU EVO en configuration de veille, conçu pour être conforme au règlement (UE) 2023/826 relatif à l'économie d'énergie. **Cette configuration réduit la consommation de la centrale lorsqu'aucune commande n'est reçue.** Lorsqu'une commande est reçue, la centrale reprend son fonctionnement normal pendant le temps nécessaire, puis revient en veille en attendant d'autres commandes.

Pour la configurer, il faut paramétrer l'une des quatre sorties relais disponibles en tant que « **sortie 24V** » (001) et activer le paramètre correspondant à l'**économie d'énergie (P061|EX.10)** également sur 001.



4 PROGRAMMATION

4.1 Alimentation

Alimenter le dispositif. Sur l'écran, les chiffres/mots « **00.01** » (ou la version du micrologiciel actuellement utilisée), « **TYPE** », « **-00-** » (ou la valeur du TYPE de fonctionnement actuellement utilisé) apparaîtront en séquence suivis du symbole de portail fermé « - - - - » (voir Tableau « MESSAGES D'ÉTAT à la page 77 »).

NOTE: La séquence de messages apparaissant sur l'écran peut être accompagnée, après la mise sous tension de l'unité de commande, d'une indication du nombre total de manœuvres effectuées jusque-là. Consulter le paramètre P151|EX.18 pour activer ou désactiver la fonction.

4.2 Réglage ou modification du TYPE

La liste suivante présente les types de fonctionnement sélectionnables.

Attention: Certains types de fonctionnement peuvent ne pas encore être implémentés. Veuillez toujours vous référer aux indications du manuel.



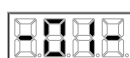
PORTAILS COULISSANTS



PORTES BASCULANTES



PORTES SECTIONNELLES



PORTAILS BATTANTS



BARRIÈRES



BORNES ESCAMOTABLES

Si le TYPE configuré n'est pas celui souhaité ou s'il n'a pas été défini (« **-88-** » clignotant), procéder comme suit:

1. Avec la porte arrêtée, appuyer simultanément sur les touches [+], [-] et [OK] jusqu'à l'apparition de l'inscription « **TYPE0** »;
2. Relâchez les 3 touches ; Le numéro clignotant correspond au TYPE actuellement réglé.

Si la valeur réglée est correcte, quitter en appuyant simultanément sur les touches [+] et [-].

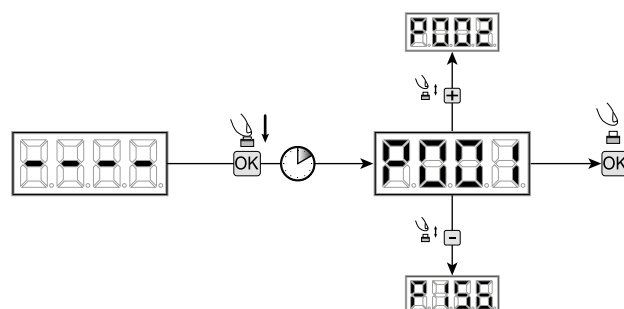
3. Si vous souhaitez modifier le TYPE, faites défiler les valeurs sélectionnables avec les touches [+] ou [-] et à la fin confirmez la sélection en maintenant la touche [OK] enfoncée.

NOTE: Pour confirmer la modification du TYPE, l'écran allumera tous les segments et redémarrera l'unité de commande en affichant dans l'ordre les indications suivantes : « **00.01** » (ou la version du micrologiciel en cours d'utilisation), « **TYPE** », « **-00-** » (ou la valeur du TYPE de fonctionnement en cours d'utilisation) suivi du symbole porte fermée « - - - - ».

4.3 Accès aux menus de programmation

REMARQUE: Assurez-vous que le paramètre P156|TE.11 est réglé sur 000.

Avec la porte arrêtée, appuyez et maintenez enfoncée la touche [OK] jusqu'à ce que « **P001** » apparaisse ;



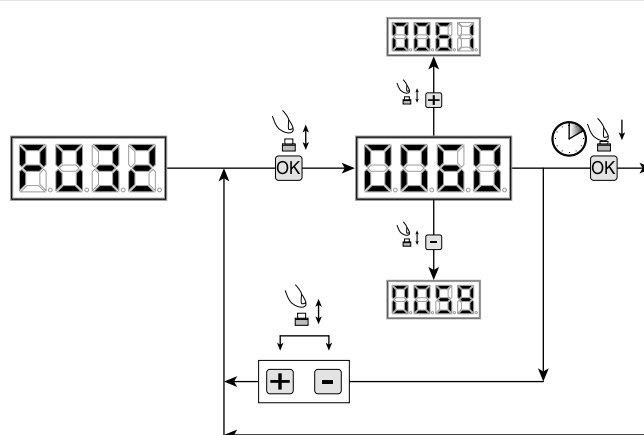
4.4 Navigation et modification des paramètres

1. Avec « **P001** » affiché à l'écran, utilisez les touches [+] et [-] pour faire défiler les paramètres jusqu'à celui souhaité (par exemple, P032).
2. Accédez au paramètre en utilisant la touche [OK].
3. Utilisez les touches [+] et [-] pour définir la valeur souhaitée et confirmez la sélection en maintenant la touche [OK] enfoncée.

NOTE: Pour sortir d'un paramètre ou revenir à une étape précédente, appuyez simultanément sur les touches [+] et [-].

NOTE: Certains paramètres peuvent ne pas avoir de valeurs sélectionnables, mais lanceront des procédures qui devront être suivies telles qu'indiquées dans la liste détaillée des paramètres (page 83).

Il est possible que certains paramètres soient visibles mais non sélectionnables. Assurez-vous toujours que le paramètre est effectivement utilisable en fonction du TYPE défini.



5 DESCRIPTION DES ENTRÉES/SORTIES

Les tableaux ci-dessous décrivent le fonctionnement de toutes les sélections possibles aussi bien pour les entrées que les sorties présentes sur la carte.

ENTRÉES (IN / EXP_IN)	
Mess.	Description
NONE	Non utilisé
START	Entrée N.O. Démarrage. En cas d'intervention, elle déclenche une manœuvre d'ouverture ou de fermeture. Elle peut fonctionner en mode « reversal » (P049 EX.06=0), en mode « step-by-step » uniquement avec START (P049 EX.06=1) ou en mode « step-by-step » avec START, OPEN et CLOSE (P049 EX.06=2).
PED	Entrée N.O. Piéton. En cas d'intervention, elle déclenche une ouverture partielle du portail. La plage piéton peut être ajustée avec le paramètre P043 Mo.12.
OPEN	Entrée N.O. Ouvert. En cas d'intervention, elle déclenche l'ouverture du portail.
CLOSE	Entrée N.O. Fermé. En cas d'intervention, elle déclenche la fermeture du portail.
OPEN_PM	Entrée N.O. Ouverture avec bouton enfoncé. Le portail s'ouvre tant que le bouton est maintenu enfoncé.
CLOSE_PM	Entrée N.O. Fermeture avec bouton enfoncé. Le portail se ferme tant que le bouton est maintenu enfoncé.
OPEN_INT	Démarre la manœuvre et permet l'allumage du voyant vert (lorsque la position portail ouvert est atteinte) pour le seul feu de signalisation interne. Si entre-temps une commande d'ouverture externe OPEN_EXT est donnée, celle-ci sera réserver à la prochaine manœuvre, et le voyant vert du feu de signalisation extérieur s'allumera à la fin du TCA.
OPEN_EXT	Démarre la manœuvre et permet l'allumage du voyant vert (lorsque la position portail ouvert est atteinte) pour le seul feu de signalisation extérieur. Si entre-temps une commande d'ouverture interne OPEN_INT est donnée, celle-ci sera réserver à la prochaine manœuvre, et le voyant vert du feu de signalisation interne s'allumera.
OPEN_STOP	Entrée N.O. Ouvre le portail et l'arrête (si le TCA est désactivé). En cas d'intervention, elle déclenche l'ouverture du portail. À la fin de la manœuvre d'ouverture, la carte activera le mode STOP jusqu'à la prochaine commande START ou CLOSE.
AUX_1_IN	Entrée de commande de la sortie AUX_1_OUT.
AUX_2_IN	Entrée de commande de la sortie AUX_2_OUT.
COURTESY_IN	Entrée N.O. pour la commande de la sortie lumière de courtoisie COURTESY. Déclenche la sortie pendant la durée du temps de courtoisie (P130 tl.17). Si la sortie est déjà active, une nouvelle commande COURTESY_IN recharge le temps de courtoisie.
STOP / SAS_INPUT	Contact N.F. (SAS_INPUT) : En cas de raccordement à la sortie WARN_FIX/SAS_OUTPUT sur une deuxième unité de commande, elle déclenche le mode « bank door » (désactivation de l'ouverture de la deuxième porte jusqu'à la refermeture complète de la première). Entrée d'arrêt N.F. En cas d'intervention, elle arrête le mouvement de toute manœuvre. Si elle n'est pas utilisée, ponter l'entrée.
SWO_1	Entrée N.F. 1 interrupteur de fin de course d'ouverture moteur. Si elle n'est pas utilisée, désactiver l'entrée avec le paramètre relatif.
SWC_1	Entrée N.F. 1 interrupteur de fin de course de fermeture moteur. Si elle n'est pas utilisée, désactiver l'entrée avec le paramètre relatif.
PHOTO_1	Entrée N.F. Cellule photoélectrique 1. Pour sélectionner le mode de fonctionnement, voir P050 SA.01. Si elle n'est pas utilisée, ponter l'entrée.
PHOTO_2	Entrée N.F. Cellule photoélectrique 2. Pour sélectionner le mode de fonctionnement, voir P051 SA.02. Si elle n'est pas utilisée, ponter l'entrée.
SAFETY_1	Entrée N.F. Bord sensible 1. Pour sélectionner le mode de fonctionnement, voir P067 SA.03. Si elle n'est pas utilisée, ponter l'entrée.
SAFETY_1_8k2	Entrée analogique pour bord sensible 1 avec 8k2.
SAFETY_2	Entrée N.F. Bord sensible 2. Pour sélectionner le mode de fonctionnement, voir P068 SA.04. Si elle n'est pas utilisée, ponter l'entrée.
SAFETY_2_8k2	Entrée analogique pour bord sensible 2 avec 8k2.
SAFETY_INHIBITION	Entrée N.F. Inhibition SAFETY. Si ouverte, elle déclenche la dérivation des entrées de sécurité SAFETY qui sont ignorées même si actives.
EMERGENCY_IN	Contact N.F. Si ouvert, il provoque l'ouverture totale et le maintien en position ouverte jusqu'à la refermeture du contact. L'ouverture d'urgence peut être temporairement interrompue par : - commandes de fermeture, START, STOP ou photocellule : arrêt du mouvement ; - intervention pour détection d'obstacle : inversion de mouvement (partielle ou totale). Après ces interruptions, l'ouverture d'urgence reprendra quand même tant que la commande d'urgence EMERGENCY_IN reste active. Après la refermeture d'un contact de type urgence EMERGENCY_IN, toute refermeture automatique (si activé) est effectué ou ignoré selon le paramètre TCA avec urgence EMERGENCY_IN (P127 SA.09). Note: Si le panneau de contrôle est en état "RESP", l'ouverture d'urgence ne peut avoir lieu que si le paramètre P053 Mo.17 est réglé sur les valeurs 000, 002 ou 004 (recherche de référence à l'ouverture). Sinon, il sera nécessaire de permettre la conclusion de l'état "RESP" en fermeture avant d'activer la fonction EMERGENCY_IN. NE PAS UTILISER EMERGENCY_IN SI L'INSTALLATION PRÉVOIT UNIQUEMENT L'UTILISATION DE COMMANDES HOMME MORT POUR L'OUVERTURE.

RESET	Contact N.F. Pour connecter un microrupteur de déverrouillage. L'ouverture du contact déclenche le réarmement de l'unité de commande.
MANEUVER_INHIBITION	Contact N.F. pour inhibition des manœuvres d'ouverture et de fermeture Pour la sélection du mode de fonctionnement, voir P153 EX.20. Si elle n'est pas utilisée, ponter l'entrée.

SORTIE (OUT / EXP_OUT)	
Mess.	Description
NONE	Non utilisé
24V	Sortie pour alimentation 24V === pour accessoires. Ce paramètre ne peut être utilisé que sur des sorties alimentées.
24V_TEST	Sortie pour alimentation 24V === pour dispositifs de sécurité contrôlés (la sortie est désactivée pendant le test si l'auto-test du dispositif de sécurité est activé (P071 SA.10). Utiliser ce type de sortie également pour vérifier l'extinction des accessoires avec la fonction d'économie d'énergie active (P061 EX.10). Ce paramètre ne peut être utilisé que sur des sorties alimentées. Dans le cas de commande de dispositifs de sécurité, ceux-ci doivent être câblés et alignés avant l'apprentissage de la course (P003 SE.03).
ELOCK_M1	Contact N.O. Sortie pour serrure électrique moteur M1.
ELOCK_INV_M1	Contact N.O. Sortie pour serrure électrique inversée moteur M1 (ex : pour actionner l'électroaimant des barrières).
ELOCK_BOOST_M1	Sortie d'alimentation "Boost" pour l'alimentation de la serrure électrique DEA rep. 110. Ce paramètre ne peut être utilisé que sur les sorties alimentées.
WARN_FIX SAS_OUTPUT	Contact N.F. (SAS_OUTPUT) : En cas de raccordement à l'entrée STOP/SAS_INPUT sur une deuxième unité de commande, elle déclenche le mode « bank door » (désactivation de l'ouverture de la deuxième porte jusqu'à la refermeture complète de la première). Contact N.O. (WARN_FIX) : Fonctionne comme un indicateur de portail ouvert fixe.
WARN_INT	Indicateur de portail ouvert intermittent. Sortie intermittente lente en ouverture et rapide en fermeture, toujours allumé (ON) avec portail ouvert, toujours éteint (OFF) en fin d'une manœuvre de fermeture.
FLASH_FIX	Contact N.O. Sortie de voyant d'avertissement fixe.
FLASH_INT	Contact N.O. Sortie de voyant d'avertissement intermittent.
COURTESY	Sortie de commande de l'éclairage de courtoisie. La sortie est active lorsque les moteurs fonctionnent, plus un temps supplémentaire régi par le paramètre de temps de courtoisie COURTESY (P130 tl.07). Ce paramètre ne peut être utilisé que sur des sorties alimentées.
EBRAKE_M1_N.ON	Sortie pour la commande du frein de stationnement électrique sur les moteurs réversibles (ex. REV/RF). Le frein est alimenté (activé) avec le moteur à l'arrêt et en présence de courant. Pendant la manœuvre ou en l'absence de courant, la sortie reste ouverte et le frein est désexcité.
EBRAKE_M1_N.OFF	Sortie pour commande de frein à arrêt électrique (fonction anti-inertie, par exemple GULLIVER/N/3P/F/M). Le frein n'est alimenté (desserré) que pendant la manœuvre. Dans toutes les autres circonstances, le frein est désexcité et freine le moteur.
MINUTERIE	Contact N.O. Le contact se ferme pendant 3 secondes au début de chaque manœuvre.
ALARM	Contact N.F. Le contact reste toujours ouvert et se ferme lorsqu'une manœuvre ne démarre pas en raison de l'activation d'une entrée de sécurité (PHOTO, SAFETY, STOP). Le contact s'ouvre à nouveau lorsqu'une tentative ultérieure de démarrage d'une manœuvre réussit. En absence d'alimentation, le contact est fermé et peut donc être utilisé pour générer une alarme.
AUX_1_OUT_INPULS AUX_2_OUT_INPULS	Contact N.O. Sortie commandée par l'entrée AUX_1_IN/AUX_2_IN en mode Impulsion.
AUX_1_OUT_STEP AUX_2_OUT_STEP	Contact N.O. Sortie commandée par l'entrée AUX_1_IN/AUX_2_IN en mode pas-à-pas.
AUX_1_OUT_TEMP AUX_2_OUT_TEMP	Contact N.O. Sortie commandée par l'entrée AUX_1_IN/AUX_2_IN en mode temporisé (la valeur configurée par les paramètres P138 tl.16 et P139 tl.17 indique la temporisation d'extinction en secondes).

TRAFFIC_LIGHT_INT TRAFFIC_LIGHT_EXT	Fonction pour les sorties commandant les feux de circulation. Pour assurer une commutation correcte entre les feux rouge et verte, la sortie doit disposer d'un relais de commutation (ex : sorties NET-EXPANSION). Le contact N.F. du relais commande le feu rouge, tandis que le contact N.O. commande le feu vert. Si la sortie n'est pas de ce type mais est numérique, elle peut être utilisée pour commander les feux de circulation via un relais de commutation supplémentaire (non fourni). <table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="2">COMPOTEMENT GÉNÉRAL</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td colspan="2">Avec l'automatisme fermé et/ou les moteurs en mouvement, ou pendant la pré-manœuvre avec feu clignotant, le feu est rouge. Le feu ne passe au vert qu'une fois la manœuvre d'ouverture terminée. Lors d'une procédure de réinitialisation de position (recherche d'arrêt/fin de course), le feu de signalisation reste rouge jusqu'à la fin de la manœuvre.</td></tr> <tr> <th colspan="2">FEUX DE SIGNALISATION SANS PRIORITÉ</th></tr> <tr> <td colspan="2">Utiliser la commande d'ouverture OPEN pour ouvrir le portail automatique, configurer le TCA de fermeture automatique (P041 tl.01). Tous les feux de signalisation fonctionneront simultanément de la même manière en suivant le comportement général décrit ci-dessus.</td></tr> <tr> <th colspan="2">FEUX DE SIGNALISATION AVEC PRIORITÉ</th></tr> <tr> <td colspan="2">Utiliser les commandes d'ouverture OPEN_INT et OPEN_EXT sur les côtés opposés du portail. Déterminer le temps nécessaire pour effectuer le trajet complet entre les 2 feux (temps de dégagement). Configurer un temps de fermeture automatique TCA équivalent au double du temps de dégagement requis.</td></tr> <tr> <td colspan="2"> Les feux de signalisation se comporteront comme suit: Avec l'automatisation fermée, les deux feux seront rouges. Lorsqu'une commande est reçue d'une direction (INT ou EXT), elle devient une « priorité ». À la fin de la manœuvre d'ouverture, seul le feu « prioritaire » correspondant (EXT ou INT) passera au vert, tandis que l'autre restera rouge. En absence d'autres commandes, le feu « prioritaire » reste vert pendant la moitié du TCA puis passe au rouge. À la fin du TCA, le portail automatique se fermera. Si, avec le feu vert « prioritaire », de nouvelles commandes arrivent en provenance de la même direction, le TCA sera rechargé suivi du feu vert. Toute commande dans la direction opposée sera enregistrée et mise en attente. Ceci empêche la formation de file de véhicules. Une fois que le feu « prioritaire » passe au rouge, les deux feux resteront rouges pendant le temps nécessaire (TCA/2) à libérer le point d'accès. À ce stade, la commande précédemment enregistrée du côté opposé devient celle « prioritaire », faisant passer son feu au vert, avec redémarrage du TCA. </td></tr> </tbody> </table>	COMPOTEMENT GÉNÉRAL		Avec l'automatisme fermé et/ou les moteurs en mouvement, ou pendant la pré-manœuvre avec feu clignotant, le feu est rouge. Le feu ne passe au vert qu'une fois la manœuvre d'ouverture terminée. Lors d'une procédure de réinitialisation de position (recherche d'arrêt/fin de course), le feu de signalisation reste rouge jusqu'à la fin de la manœuvre.		FEUX DE SIGNALISATION SANS PRIORITÉ		Utiliser la commande d'ouverture OPEN pour ouvrir le portail automatique, configurer le TCA de fermeture automatique (P041 tl.01). Tous les feux de signalisation fonctionneront simultanément de la même manière en suivant le comportement général décrit ci-dessus.		FEUX DE SIGNALISATION AVEC PRIORITÉ		Utiliser les commandes d'ouverture OPEN_INT et OPEN_EXT sur les côtés opposés du portail. Déterminer le temps nécessaire pour effectuer le trajet complet entre les 2 feux (temps de dégagement). Configurer un temps de fermeture automatique TCA équivalent au double du temps de dégagement requis.		Les feux de signalisation se comporteront comme suit: Avec l'automatisation fermée, les deux feux seront rouges. Lorsqu'une commande est reçue d'une direction (INT ou EXT), elle devient une « priorité ». À la fin de la manœuvre d'ouverture, seul le feu « prioritaire » correspondant (EXT ou INT) passera au vert, tandis que l'autre restera rouge. En absence d'autres commandes, le feu « prioritaire » reste vert pendant la moitié du TCA puis passe au rouge. À la fin du TCA, le portail automatique se fermera. Si, avec le feu vert « prioritaire », de nouvelles commandes arrivent en provenance de la même direction, le TCA sera rechargé suivi du feu vert. Toute commande dans la direction opposée sera enregistrée et mise en attente. Ceci empêche la formation de file de véhicules. Une fois que le feu « prioritaire » passe au rouge, les deux feux resteront rouges pendant le temps nécessaire (TCA/2) à libérer le point d'accès. À ce stade, la commande précédemment enregistrée du côté opposé devient celle « prioritaire », faisant passer son feu au vert, avec redémarrage du TCA.											
COMPOTEMENT GÉNÉRAL																									
Avec l'automatisme fermé et/ou les moteurs en mouvement, ou pendant la pré-manœuvre avec feu clignotant, le feu est rouge. Le feu ne passe au vert qu'une fois la manœuvre d'ouverture terminée. Lors d'une procédure de réinitialisation de position (recherche d'arrêt/fin de course), le feu de signalisation reste rouge jusqu'à la fin de la manœuvre.																									
FEUX DE SIGNALISATION SANS PRIORITÉ																									
Utiliser la commande d'ouverture OPEN pour ouvrir le portail automatique, configurer le TCA de fermeture automatique (P041 tl.01). Tous les feux de signalisation fonctionneront simultanément de la même manière en suivant le comportement général décrit ci-dessus.																									
FEUX DE SIGNALISATION AVEC PRIORITÉ																									
Utiliser les commandes d'ouverture OPEN_INT et OPEN_EXT sur les côtés opposés du portail. Déterminer le temps nécessaire pour effectuer le trajet complet entre les 2 feux (temps de dégagement). Configurer un temps de fermeture automatique TCA équivalent au double du temps de dégagement requis.																									
Les feux de signalisation se comporteront comme suit: Avec l'automatisation fermée, les deux feux seront rouges. Lorsqu'une commande est reçue d'une direction (INT ou EXT), elle devient une « priorité ». À la fin de la manœuvre d'ouverture, seul le feu « prioritaire » correspondant (EXT ou INT) passera au vert, tandis que l'autre restera rouge. En absence d'autres commandes, le feu « prioritaire » reste vert pendant la moitié du TCA puis passe au rouge. À la fin du TCA, le portail automatique se fermera. Si, avec le feu vert « prioritaire », de nouvelles commandes arrivent en provenance de la même direction, le TCA sera rechargé suivi du feu vert. Toute commande dans la direction opposée sera enregistrée et mise en attente. Ceci empêche la formation de file de véhicules. Une fois que le feu « prioritaire » passe au rouge, les deux feux resteront rouges pendant le temps nécessaire (TCA/2) à libérer le point d'accès. À ce stade, la commande précédemment enregistrée du côté opposé devient celle « prioritaire », faisant passer son feu au vert, avec redémarrage du TCA.																									
STATUS_1 STATUS_2	Sortie permettant de suivre certains états de l'automatisation (voir paramètres P093 lo.60 et P094 lo.61). Contact NO : se ferme lorsque en cas de présence effective de l'état suivi. * Attention: pour certains états d'automatisation à suivre, il est nécessaire de disposer de butées câblées et fonctionnant correctement. <table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="2">ÉTATS DISPONIBLES</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>MAINTENANCE</td><td>Active le signal de maintenance</td></tr> <tr> <td>PHOTO</td><td>S'active lors de l'ouverture d'une entrée de type PHOTO</td></tr> <tr> <td>STOP</td><td>S'active lors de l'ouverture d'une entrée de type STOP</td></tr> <tr> <td>OBSTACLE</td><td>S'active lorsqu'un obstacle est détecté par la fonction anti-écrasement ou en présence d'une entrée de sécurité SAFETY</td></tr> <tr> <td>EMERGENCY</td><td>S'active lors de l'activation de l'entrée d'urgence EMERGENCY_IN</td></tr> <tr> <td>* CLOSED_M1</td><td>S'active si M1 est à l'état fermé</td></tr> <tr> <td>* OPENED_M1</td><td>S'active si M1 est à l'état ouvert</td></tr> <tr> <td>RESP_FIX</td><td>S'active après une panne de courant ou une réinitialisation du tableau de commande et une RESP non terminée. Sortie fixe</td></tr> <tr> <td>RESP_INT</td><td>S'active après une panne de courant ou une réinitialisation du tableau de commande et une RESP non terminée. Sortie intermittente</td></tr> <tr> <td>* CLOSURE_FAILED</td><td>S'active si la porte n'est pas fermée après la durée configurée au paramètre P141 tl.19. Si l'automatisation termine successivement la manœuvre de fermeture, la sortie sera désactivée. Note : Fonctionne indépendamment de la présence de TCA (P041 tl.01) ou TCA_PED (P042 tl.02) activé.</td></tr> <tr> <td>SECURITY</td><td>S'active lorsque, à moteur éteint, le codeur détecte un mouvement inattendu</td></tr> </tbody> </table>	ÉTATS DISPONIBLES		MAINTENANCE	Active le signal de maintenance	PHOTO	S'active lors de l'ouverture d'une entrée de type PHOTO	STOP	S'active lors de l'ouverture d'une entrée de type STOP	OBSTACLE	S'active lorsqu'un obstacle est détecté par la fonction anti-écrasement ou en présence d'une entrée de sécurité SAFETY	EMERGENCY	S'active lors de l'activation de l'entrée d'urgence EMERGENCY_IN	* CLOSED_M1	S'active si M1 est à l'état fermé	* OPENED_M1	S'active si M1 est à l'état ouvert	RESP_FIX	S'active après une panne de courant ou une réinitialisation du tableau de commande et une RESP non terminée. Sortie fixe	RESP_INT	S'active après une panne de courant ou une réinitialisation du tableau de commande et une RESP non terminée. Sortie intermittente	* CLOSURE_FAILED	S'active si la porte n'est pas fermée après la durée configurée au paramètre P141 tl.19. Si l'automatisation termine successivement la manœuvre de fermeture, la sortie sera désactivée. Note : Fonctionne indépendamment de la présence de TCA (P041 tl.01) ou TCA_PED (P042 tl.02) activé.	SECURITY	S'active lorsque, à moteur éteint, le codeur détecte un mouvement inattendu
ÉTATS DISPONIBLES																									
MAINTENANCE	Active le signal de maintenance																								
PHOTO	S'active lors de l'ouverture d'une entrée de type PHOTO																								
STOP	S'active lors de l'ouverture d'une entrée de type STOP																								
OBSTACLE	S'active lorsqu'un obstacle est détecté par la fonction anti-écrasement ou en présence d'une entrée de sécurité SAFETY																								
EMERGENCY	S'active lors de l'activation de l'entrée d'urgence EMERGENCY_IN																								
* CLOSED_M1	S'active si M1 est à l'état fermé																								
* OPENED_M1	S'active si M1 est à l'état ouvert																								
RESP_FIX	S'active après une panne de courant ou une réinitialisation du tableau de commande et une RESP non terminée. Sortie fixe																								
RESP_INT	S'active après une panne de courant ou une réinitialisation du tableau de commande et une RESP non terminée. Sortie intermittente																								
* CLOSURE_FAILED	S'active si la porte n'est pas fermée après la durée configurée au paramètre P141 tl.19. Si l'automatisation termine successivement la manœuvre de fermeture, la sortie sera désactivée. Note : Fonctionne indépendamment de la présence de TCA (P041 tl.01) ou TCA_PED (P042 tl.02) activé.																								
SECURITY	S'active lorsque, à moteur éteint, le codeur détecte un mouvement inattendu																								

6 MESSAGES AFFICHÉS À L'ÉCRAN

MESSAGES D'ÉTAT		
Mess.	Description	
----	Portail fermé	
- ' '-	Portail ouvert	
--' -	Ouverture piéton	
oPE _n	Ouverture en cours	
oPE _d	Ouverture piéton en cours	
CLoS	Fermeture en cours	
StEP	Unité de commande en attente de commandes après une impulsion de démarrage avec fonctionnement pas-à-pas	
StoP	Intervention de l'entrée STOP ou RESET pendant l'opération du portail ou détection d'un obstacle avec une durée de retournement limitée (P055 SA.07 > 0 ou P056 SA.08 > 0)	
Phot	L'entrée PHOTO est intervenue pendant la manœuvre	
-BB-	TYPE non configuré (voir paragraphe 4.2)	
	Avec la fonction d'économie d'énergie activée, l'écran affiche le message indiqué toutes les 10 secondes	
UoLt	Tension insuffisante. Vérifiez l'alimentation électrique de la carte de contrôle.	
Podn	Unité centrale en cours d'extinction (Powerdown).	
	La carte est en MODE BOOT : Ceci indique que le micrologiciel est corrompu ou en cours de mise à jour. Pour restaurer le micrologiciel, utiliser l'application DEInstaller et s'assurer que le NET-NODE soit connecté au bon port. Attention : lors de la mise à jour du micrologiciel, la carte perd toutes les données (paramètres et commandes à distance) stockées en mémoire. S'assurer que la mémoire ait été sauvegardée si les données doivent être restaurées après la mise à jour.	
!!!!	Le module du variateur moteur M230-I est en MODE BOOT.	
	Toutes les manœuvres exécutées pendant une procédure de recherche d'arrêt de ralentissement (RESP) s'afficheront à l'écran en clignotant.	
MESSAGES D'ERREUR		
Mess.	Description	Solutions possibles
Er08	Erreur de communication Master-Slave	Vérifiez que les paramètres P016 SY.10, P111 SY.12, P112 SY.13 et P113 SY.14 sont correctement configurés. Assurez-vous que les périphériques connectés n'utilisent pas un port déjà occupé par d'autres accessoires.
Er09	Communication avec l'appareil connecté aux ports série (COM1, COM2, etc.) absente ou interrompue	Vérifier que le câble de connexion soit en bon état et qu'il soit correctement connecté aux ports UART entre l'unité de commande et l'appareil utilisé.
Er14	Échec d'apprentissage de la course moteur	Répéter la procédure d'apprentissage de la course moteur (P003 SE.03)
Er15	Demande d'apprentissage de la course moteur	Procéder à l'apprentissage de la course moteur (P003 SE.03) avant d'effectuer toute autre opération
Er20	Une tentative de programmation de la carte est effectué lorsqu'un dispositif NET-LINK est connecté	Couper l'alimentation, débrancher le dispositif NET-LINK du port de communication et rétablir l'alimentation
Er21	Verrou de programmation	Déverrouiller la programmation en modifiant le paramètre P008 SY.07=000 Réinitialiser l'unité de commande pour supprimer le verrouillage de programmation. Attention : la réinitialisation implique également le retour aux valeurs par défaut de toute une série de paramètres.
Er30	Message qui s'affiche à l'écran au début de chaque manœuvre, indiquant l'activation ou un défaut de l'entrée STOP ou RESET	Vérifier que la commande fonctionne correctement.

E-31	Message qui s'affiche à l'écran au début de chaque manœuvre, indiquant l'activation ou un défaut de l'entrée PHOTO_1	Vérifier que les dispositifs de sécurité installés fonctionnent correctement.
E-32	Message qui s'affiche à l'écran au début de chaque manœuvre, indiquant l'activation ou un défaut de l'entrée PHOTO_2	
E-33	Message qui s'affiche à l'écran au début de chaque manœuvre, indiquant l'activation ou un défaut de l'entrée SAFETY_1	
E-34	Message qui s'affiche à l'écran au début de chaque manœuvre, indiquant l'activation ou un défaut de l'entrée SAFETY_2	
E-71	Défaut possible sur le canal 1 du codeur	Vérifier que le codeur soit correctement connecté. Si le câblage est correct, le canal 1 du codeur pourrait alors être défectueux. Si l'erreur persiste, remplacez l'encodeur.
E-93	Défaillance possible des composants de la centrale de commande	Couper puis rétablir l'alimentation de la carte. Si l'erreur persiste, remplacer la centrale de commande.
E-94	Le moteur a dépassé 10 s de fonctionnement continu à vitesse nulle.	/
E-95	Le moteur a dépassé 5 minutes de fonctionnement continu.	/
E-96	Le variateur n'a pas répondu pendant la phase d'identification des dispositifs connectés à la centrale.	Débranchez l'alimentation du système. Vérifiez que le câble de communication entre l'unité de commande et le variateur est en bon état et correctement connecté.
E-97	Variateur non alimenté.	Débranchez l'alimentation du système. Vérifiez que le câble d'alimentation de le variateur est en bon état et correctement connecté.
E-98	Protection thermique du moteur activée.	Vérifier que le cavalier est présent entre les bornes 1-2 de la carte variateur. Attendre que la température du moteur descende dans les limites de fonctionnement. Dès qu'une température acceptable est atteinte, STOP s'affiche à l'écran.
E-99	Le variateur a une tension interne en dehors de la plage de travail.	Débranchez l'alimentation du système. Vérifiez que la tension d'alimentation du système se situe dans les limites de fonctionnement prévues. Lorsqu'une tension acceptable est atteinte, STOP s'affiche à l'écran.
		Si l'erreur apparaît lors d'un changement de vitesse, essayez d'augmenter les valeurs des paramètres P115 MO.04 (ouverture) ou P117 MO.09 (fermeture).
		Si l'erreur se produit pendant une manœuvre d'arrêt, essayez de diminuer le paramètre P118 MO.11.

7 LISTE COMPLÈTE DES PARAMÈTRES

La liste ci-dessous permet de savoir si le paramètre avec lequel vous souhaitez interagir est disponible pour le TYPE d'opération défini.

Pour la liste complète des fonctions et des valeurs sélectionnables, veuillez vous référer à la liste détaillée des paramètres (page 83).

Menu			Description	Utilisé dans	
"NET"	"EVO"			TYPE 00	TYPE 03
P001	▶	SE.01	Positionnement moteur 1		
P002	▶	SE.02	Positionnement moteur 2		
P003	▶	SE.03	Apprentissage de la course moteur	•	•
P004	▶	RA.01	Suppression de toutes les commandes à distance en mémoire	•	•
P005	▶	RA.02	Apprentissage des commandes à distance	•	•
P006	▶	RA.03	Recherche et suppression d'une commande à distance	•	•
P007	▶	SY.05	Restauration des paramètres de fonctionnement (hors IN/OUT)	•	•
P008	▶	SY.07	Verrou d'accès à la programmation	•	•
P009	▶	RA.09	Commandes à distance mémorisées	•	•
P010	▶	IO.00	Restauration des paramètres « I/O » (Input/Output)	•	•
P011	▶	SY.00	Configuration du TYPE	•	•
P012	▶	SY.04	Type de codeur		
P013	▶	TE.01	Affichage de l'état de l'entrée de la carte de commande	•	•
P014	▶	TE.02	Affichage de l'état de l'entrée de la carte d'expansion	•	•
P015	▶	SY.11	Affichage d'erreur		
P016	▶	SY.10	Fonction Master-Slave	•	•
P017	▶	IO.01	INPUT 1	•	•
P018	▶	IO.02	INPUT 2	•	•
P019	▶	IO.03	INPUT 3	•	•
P020	▶	IO.04	INPUT 4	•	•
P021	▶	IO.05	INPUT 5	•	•
P022	▶	IO.06	INPUT 6	•	•
P023	▶	RA.05	Bouton de la télécommande 1	•	•
P024	▶	RA.06	Bouton de la télécommande 2	•	•
P025	▶	RA.07	Bouton de la télécommande 3	•	•
P026	▶	RA.08	Bouton de la télécommande 4	•	•
P027	▶	RA.04	Codage radio	•	•
P028	▶	SY.01	Type de moteur		
P029	▶	SY.03	Codeur utilisé		
P030	▶	SY.02	Nombre de moteurs		
P031	▶	MO.01	Vitesse de décélération pendant l'ouverture	•	•
P032	▶	MO.02	Vitesse maximale pendant l'ouverture	•	•
P033	▶	MO.07	Vitesse maximale pendant la fermeture	•	•
P034	▶	MO.06	Vitesse de décélération pendant la fermeture	•	•
P035	▶	MO.05	Espace de décélération pendant l'ouverture	•	•
P036	▶	MO.10	Espace de décélération pendant la fermeture	•	•
P037	▶	MO.13	Sensibilité de la force du moteur 1 pendant l'ouverture	•	•
P038	▶	MO.14	Sensibilité de la force du moteur 1 pendant la fermeture	•	•
P039	▶	MO.15	Sensibilité de la force du moteur 2 pendant l'ouverture		
P040	▶	MO.16	Sensibilité de la force du moteur 2 pendant la fermeture		

P041	▶	TI.01	Temps de fermeture automatique (TCA)	•	•
P042	▶	TI.02	Temps de fermeture piéton automatique (TCA_PED)	•	•
P043	▶	MO.12	Espace d'ouverture pour la fonction piétonne	•	•
P044	▶	TI.03	Temps de clignotement avant pré-manœuvre d'ouverture	•	•
P045	▶	TI.05	Régulation temps de décalage en ouverture (M2)		
P046	▶	TI.06	Régulation temps de décalage en fermeture (M1)		
P047	▶	EX.01	Fonction copropriété	•	•
P048	▶	EX.02	Coup de bélier lors de l'ouverture		
P049	▶	EX.06	Activation « STEP-BY-STEP »	•	•
P050	▶	SA.01	PHOTO_1	•	•
P051	▶	SA.02	PHOTO_2	•	•
P052	▶	IO.32	OUTPUT 2	•	•
P053	▶	MO.17	RESP et gestion de l'arrêt	•	•
P054	▶	/	NON UTILISÉ		
P055	▶	SA.07	Inversion due à un obstacle lors de l'ouverture	•	•
P056	▶	SA.08	Inversion due à un obstacle lors de la fermeture	•	•
P057	▶	EX.07	Facilitation de déverrouillage manuel avec portail fermé	•	•
P058	▶	MO.21	Marge d'arrêt en ouverture	•	•
P059	▶	MO.22	Marge d'arrêt en fermeture	•	•
P060	▶	MO.24	Force delta dans la marge de clôture		
P061	▶	EX.10	Energy Saving	•	•
P062	▶	EX.04	Activation de la serrure électrique	•	•
P063	▶	SE.04	Sens de marche du moteur	•	•
P064	▶	TI.08	Temps ELOCK_M1	•	•
P065	▶	SY.06	Compteur de manœuvres de maintenance	•	•
P066	▶	IO.31	OUTPUT 1	•	•
P067	▶	SA.03	SAFETY_1	•	•
P068	▶	SA.04	SAFETY_2	•	•
P069	▶	EX.09	Retard sur fin de course		
P070	▶	MO.19	Durée de surtension initiale en ouverture	•	•
P071	▶	SA.10	Test automatique du dispositif de sécurité	•	•
P072	▶	EX.11	Fonction SAS	•	•
P073	▶	EX.17	Attente forcée	•	•
P074	▶	SA.11	Inhibition PHOTO_1	•	•
P075	▶	TE.04	Désactivation de la sécurité		
P076	▶	SY.09	Enregistrer la position		
P077	▶	MO.28	Freinage anti-effraction		
P078	▶	IO.07	INPUT 7	•	•
P079	▶	IO.08	INPUT 8	•	•
P080	▶	IO.09	INPUT 9	•	•
P081	▶	IO.10	INPUT 10	•	•
P082	▶	IO.11	INPUT 11	•	•
P083	▶	IO.12	INPUT 12	•	•
P084	▶	IO.20	NON UTILISÉ		
P085	▶	IO.21	NON UTILISÉ		

P086	▶	IO.33	OUTPUT 3	•	•
P087	▶	IO.34	OUTPUT 4	•	•
P088	▶	IO.35	OUTPUT 5	•	•
P089	▶	IO.36	OUTPUT 6	•	•
P090	▶	IO.37	OUTPUT 7	•	•
P091	▶	IO.38	OUTPUT 8	•	•
P092	▶	IO.39	OUTPUT 9	•	•
P093	▶	IO.60	Fonction STATUS 1	•	•
P094	▶	IO.61	Fonction STATUS 2	•	•
P095	▶	SY.08	Activation NET-EXP	•	•
P096	▶	IO.41	EXP_INPUT 1	•	•
P097	▶	IO.42	EXP_INPUT 2	•	•
P098	▶	IO.43	EXP_INPUT 3	•	•
P099	▶	IO.44	EXP_INPUT 4	•	•
P100	▶	IO.45	EXP_INPUT 5	•	•
P101	▶	IO.46	EXP_INPUT 6	•	•
P102	▶	IO.51	EXP_OUTPUT 1	•	•
P103	▶	IO.52	EXP_OUTPUT 2	•	•
P104	▶	IO.53	EXP_OUTPUT 3	•	•
P105	▶	IO.54	EXP_OUTPUT 4	•	•
P106	▶	IO.55	EXP_OUTPUT 5	•	•
P107	▶	IO.56	EXP_OUTPUT 6	•	•
P108	▶	IO.57	EXP_OUTPUT 7	•	•
P109	▶	IO.58	EXP_OUTPUT 8	•	•
P110	▶	RA.10	Apprentissage par l'intermédiaire d'un bouton caché	•	•
P111	▶	SY.12	Type de communication port U1/S1	•	•
P112	▶	SY.13	Type de communication port U2/S2	•	•
P113	▶	SY.14	Type de communication port U3/S3	•	•
P114	▶	MO.03	Espace d'accélération pendant l'ouverture	•	•
P115	▶	MO.04	Espace de transition de la vitesse d'ouverture	•	•
P116	▶	MO.08	Espace d'accélération pendant la fermeture	•	•
P117	▶	MO.09	Espace de transition de vitesse de fermeture	•	•
P118	▶	MO.11	Intensité de l'arrêt	•	•
P119	▶	MO.18	Accélération à double phase		
P120	▶	MO.20	Durée de surtension initiale en fermeture	•	•
P121	▶	MO.23	Force delta dans la marge d'ouverture		
P122	▶	MO.25	Freinage en ouverture		
P123	▶	MO.26	Freinage en fermeture		
P124	▶	MO.27	Freinage d'urgence		
P125	▶	SA.05	Activation « CLOSE IMMEDIATELY »	•	•
P126	▶	SA.06	Comportement en « CLOSE IMMEDIATELY »	•	•
P127	▶	SA.09	TCA avec EMERGENCY_IN	•	•
P128	▶	SA.12	TCA de fermeture automatique après obstacle en fermeture	•	•
P129	▶	TI.04	Temps de clignotement avant manœuvre de fermeture	•	•
P130	▶	TI.07	Temps de COURTESY	•	•

P131	►	<i>TI.09</i>	Temps ELOCK_M2		
P132	►	<i>TI.10</i>	Durée du coup de bélier à l'ouverture		
P133	►	<i>TI.11</i>	Durée du coup de bélier en fermeture		
P134	►	<i>TI.12</i>	Retard sur le fin de course d'ouverture		
P135	►	<i>TI.13</i>	Retard sur le fin de course de fermeture		
P136	►	<i>TI.14</i>	NON UTILISÉ		
P137	►	<i>TI.15</i>	NON UTILISÉ		
P138	►	<i>TI.16</i>	Temps AUX_1	•	•
P139	►	<i>TI.17</i>	Temps AUX_2	•	•
P140	►	<i>TI.18</i>	Temps de dépassement		
P141	►	<i>TI.19</i>	Échec de temps d'alarme de fermeture	•	•
P142	►	<i>TI.20</i>	Délai pour « CLOSE IMMEDIATELY »	•	•
P143	►	<i>EX.03</i>	Coup de bélier lors de la fermeture		
P144	►	<i>EX.05</i>	Activation de la serrure électrique lors d'un coup de bélier		
P145	►	<i>EX.08</i>	Facilitation de déverrouillage manuel avec portail ouvert	•	•
P146	►	<i>EX.12</i>	Réarmement du TCA	•	•
P147	►	<i>EX.13</i>	Suspension TCA	•	•
P148	►	<i>EX.14</i>	Interdictions/Activation de l'ASI		
P149	►	<i>EX.15</i>	Récupération après une panne d'électricité		
P150	►	<i>EX.16</i>	Fonction WARMING		
P151	►	<i>EX.18</i>	Affiche les manœuvres une fois la carte alimentée	•	•
P152	►	<i>EX.19</i>	Moteur principal		
P153	►	<i>EX.20</i>	Fonction d'inhibition de manœuvre (MANEUVER_INHIBITION)	•	•
P154	►	<i>TE.03</i>	Visualisation de l'état du compteur de manœuvre	•	•
P155	►	<i>TE.05</i>	Temps d'ouverture automatique (TAA)	•	•
P156	►	<i>TE.11</i>	Affichage alternatif des listes de paramètres	•	•

8 LISTE DÉTAILLÉE DES PARAMÈTRES

Voici une liste détaillée des paramètres divisée en sous-catégories.

SEEU SETUP: Paramètres de gestion de l'apprentissage des moteurs et du positionnement des portes.	RADIO RADIO: Paramètres de gestion des télécommandes et des fonctions qui leur sont associées.	SYSTEM SYSTEM: Paramètres de gestion des fonctions essentielles au fonctionnement du système.
IN/OUT IN/OUT: Paramètres de gestion des entrées/sorties des appareils connectés.	MOVEMENT MOVEMENT: Paramètres de gestion des valeurs de mouvement, de vitesse et de force des portes.	SAFETIES SAFETIES: Paramètres de gestion des dispositifs de sécurité et des fonctions qui leur sont associées.
TIMES TIMES: Paramètres de gestion des fonctions associées aux temps de fonctionnement.	EXTRA EXTRA: Paramètres qui incluent des fonctions spécifiques à certains types d'automatismes ou systèmes.	TEST TEST: Paramètres qui incluent des fonctions de diagnostic.

Paramètres de SETUP (SEEU)

			Default	
			TYPE 00	TYPE 03
P003	SE.03	Apprentissage de la course moteur		
		Démarrage de la procédure d'apprentissage de la course : Appuyer une fois sur [OK] : L'indication CL-1 s'affichera à l'écran ; CL-1 : amener le moteur au point de fermeture souhaité en utilisant les boutons [+] et [-]. Confirmer la position en appuyant sur [OK] jusqu'à ce que OP-1 apparaisse sur l'écran ; OP-1 : amener le moteur au point d'ouverture souhaité en utilisant les boutons [+] et [-]. Confirmer la position en appuyant sur [OK] jusqu'à ce que CLOS clignote, puis relâcher le bouton. Le message CLOS peut perdurer à l'écran pendant une durée variable, après quoi le moteur lancera une manœuvre automatique (fermeture-ouverture) pour mémoriser la course et les forces. Une fois la procédure terminée, l'indication P003 SE.03 s'affichera à nouveau à l'écran. Attention : En présence de butées câblées, le moteur s'arrêtera automatiquement pendant la phase de positionnement lorsqu'une butée sera atteinte. Il sera toutefois nécessaire de confirmer la position en appuyant sur le bouton [OK] pour continuer.		
P063	SE.04	Sens de marche du moteur	000	000
		Inversion du sens de la marche : If=1 inverse automatiquement les sorties ouverture/fermeture du moteur, ceci permet de ne pas avoir à modifier le câblage manuellement si le motoréducteur est installé en position inversée par rapport à la position standard. Attention: En modifiant ce paramètre, les interrupteurs de fin de course, si présents, NE seront PAS inversés. Attention: Si ce paramètre est modifié, une nouvelle procédure d'apprentissage de la course moteur devra être effectuée (P003 SE.03).		
			• 000: Installation standard • 001: Installation inversée	

Paramètres de RADIO (RADIO)

			Default	
			TYPE 00	TYPE 03
P004	rA.01	Suppression de toutes les commandes à distance en mémoire		
		- Appuyer brièvement une fois sur [OK] : CANC commencera à clignoter à l'écran ; - Appuyer longuement sur [OK] : le mot CANC cessera de clignoter. Après environ 5 secondes, lorsque l'indication P004 rA.01 réapparaît, relâcher le bouton [OK] (toutes les commandes à distance auront été supprimées).		
P005	rA.02	Apprentissage des commandes à distance		
		- Appuyer une fois sur [OK] : L'indication LEAR s'affichera à l'écran pendant environ 10 secondes ; - Avec le mot LEAR affiché à l'écran, appuyer sur n'importe quelle touche de la télécommande à mémoriser ; - Si la mémorisation réussit, l'écran indiquera la position attribuée à la nouvelle commande à distance enregistrée (ex : r000, r001, etc.). Attention: Si une faible portée radio est constatée, il est recommandé de connecter l'antenne du feu clignotant (si présente) ou d'installer une antenne externe accordée.		
P006	rA.03	Recherche et suppression d'une commande à distance		
		- Appuyer brièvement une fois sur [OK] ; - Utiliser les touches [+] et [-] pour atteindre la position attribuée à la commande à la commande à distance à supprimer ; - Appuyer sur la touche [OK] et la maintenir enfoncée pendant environ 5 secondes jusqu'à ce que « r - - » apparaisse à l'écran (la commande à distance sélectionnée a été supprimée) ; - Patienter jusqu'à la fin de la procédure (P006 rA.03 s'affichera à nouveau à l'écran). Attention: si aucune commande à distance n'est mémorisée, en accédant au paramètre le mot « no-r » s'affichera à l'écran.		
P027	rA.04	Codage radio	000	000
		• 000: HCS FIXED CODE • 001: HCS ROLLING CODE • 002: DIP SWITCH (HT12) • 003: DART Attention: Si le type de codage doit être modifié, et uniquement si la mémoire contient déjà des commandes à distances avec des codes différents, la procédure d'effacement de la mémoire (P004 rA.01) doit être effectuée APRÈS le réglage du nouveau code.		

P023	rA.05	Bouton de la télécommande 1	001	001
P024	rA.06	Bouton de la télécommande 2	000	000
P025	rA.07	Bouton de la télécommande 3	000	000
P026	rA.08	Bouton de la télécommande 4	000	000
		• 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE	• 005: Non utilisé • 006: Non utilisé • 007: OPEN_INT • 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP	• 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN
P009	rA.09	Commandes à distance mémorisées		
		En sélectionnant ce paramètre, le nombre de commandes à distance enregistrées dans la mémoire s'affichera à l'écran. Appuyer sur le bouton [OK] pour les visualiser.		
P110	rA.10	Apprentissage par l'intermédiaire d'un bouton caché	001	001
		Peut être utilisé pour activer la programmation de nouvelles commandes à distance par radio à l'aide du bouton caché. • 000: programmation désactivée; • 001: programmation autorisée, fonction qui reste néanmoins désactivée si l'unité de commande est verrouillée en utilisant le code installateur ou la commande à distance HCS (voir P008 SY.07); • 002: toujours activé, également lorsque l'unité de commande est verrouillée; Note: La fonction bouton caché reste toujours désactivée en présence de NET-NODE, NET-BOX ou NET-COM connecté (ER20 affiché à l'écran).		

Paramètres de SYSTEM (545t)

			Default	
			TYPE 00	TYPE 03
P011	SY.00	Configuration du TYPE		
		Permet de visualiser le TYPE et le micrologiciel actuellement utilisé. - Appuyer sur la touche [OK] : le TYPE s'affiche pendant quelques instants à l'écran (ex : « -00- ») suivi de la version du micrologiciel (ex : « 00.01 »).		
P028	SY.01	Non utilisé		
P030	SY.02	Non utilisé		
P029	SY.03	Non utilisé		
P012	SY.04	Non utilisé		
P007	SY.05	Restauration des paramètres de fonctionnement (hors IN/OUT)		
		Restaure les paramètres de l'unité de commande aux valeurs par défaut du TYPE configuré. Ne modifie pas les valeurs des entrées et sorties. Accéder au paramètre P007 SY.05 en utilisant le bouton [OK] : [dEF1] commencera à clignoter à l'écran. Appuyer sur le bouton [OK] et le maintenir enfoncé jusqu'à ce que [dEF1] cesse de clignoter. Relâcher le bouton [OK].		
P065	SY.06	Compteur de manœuvres de maintenance	000	000
		Si=0, réinitialise le compteur et désactive la demande d'intervention ; si >0, indique le nombre de manœuvres (x500) à effectuer avant que l'unité de commande effectue un pré-clignement de 4 secondes supplémentaires pour signaler la nécessité d'effectuer une intervention de maintenance. Ex : Si P065 SY.06=050, le nombre de manœuvres = 50x500=25000 Attention: Avant de configurer une nouvelle valeur pour le compteur de manœuvres de maintenance, ce dernier doit être réinitialisé en réglant P065 SY.06 = 0 puis, successivement, P065 SY.06 = « nouvelle valeur ».		
P008	SY.07	Verrou d'accès à la programmation		
		L'accès à la programmation de l'unité de commande peut être verrouillé, de sorte que les paramètres ne peuvent pas être modifiés à l'écran ou en utilisant les boutons. Après avoir accéder au paramètre P008 SY.07, deux messages différents peuvent s'afficher: • FREE: aucun verrou actif • BLOC-PROG: verrouillage actif La serrure peut être réglée selon deux modes: • Insertion avec télécommande par codage HCS : au paramètre P008 SY.07, appuyer sur le bouton de la télécommande pour verrouiller/déverrouiller. • Paramétrage du code installateur en utilisant les dispositifs NET-LINK. Attention: en l'absence du code de verrouillage, la centrale peut toujours être déverrouillée en changeant le TYPE ou en restaurant les paramètres de fonctionnement (P007 SY.05).		

P095	SY.08	Activation NET-EXP	000	000
		Activation de la carte d'extension NET-EXP : Attention: par défaut, la carte d'extension est désactivée. Attention: si un paramétrage par défaut est effectué, penser à configurer les paramètres correctement.	• 000: Désactivé • 001: Activé	
P076	SY.09	Non utilisé		
P016	SY.10	Fonction Master-Slave	000	000
		Active la communication Master-Slave sur le port correspondant à la valeur sélectionnée. Attention : Le port sélectionné (S1, S2 ou S3) pour le fonctionnement Master-Slave doit être configuré en RS485 via les paramètres P111 SY.12, P112 SY.13 ou P113 SY.14 selon le port utilisé.	• 000: Stand-alone • 001: Master sur port S1 • 002: Master sur port S2 • 003: Master sur port S3	• 004: Slave sur port S1 • 005: Slave sur port S2 • 006: Slave sur port S3
P015	SY.11	Non utilisé		
P111	SY.12	Type de communication port U1/S1	000	000
		Active la communication série dans le port U1 (si présent sur la carte) ou dans S1 (présent dans l'art. 485/EXP). Attention: Il n'est pas possible d'occuper les deux ports en même temps.	• 000: U1_UART • 001: S1_RS485	
P112	SY.13	Type de communication port U2/S2	000	000
		Active la communication série dans le port U2 (si présent sur la carte) ou dans S2 (présent dans l'art. 485/EXP). Attention: Il n'est pas possible d'occuper les deux ports en même temps.	• 000: U2_UART • 001: S2_RS485	
P113	SY.14	Type de communication port U3/S3	000	000
		Active la communication série dans le port U3 (si présent sur la carte) ou dans S3 (présent dans l'art. 485/EXP - NET-NODE 2.0). Attention: Il n'est pas possible d'occuper les deux ports en même temps.	• 000: U3_UART • 001: S3_RS485	

Paramètres de INPUT / OUTPUT ()

Paramètres de INPUT / OUTPUT (1000)					Default	
					TYPE 00	TYPE 03
P010	Io.00	Restauration des paramètres « I/O » (Input/Output)				
		Restaure les entrées et sorties aux valeurs par défaut pour le TYPE configuré (sur l'unité de commande NET-EXP). Accéder au paramètre P010 Io.00 en utilisant le bouton [OK] : l'indication dEF2 commencera à clignoter à l'écran : appuyer sur le bouton [OK] et le maintenir enfoncé jusqu'à ce que dEF2 cesse de clignoter ; relâcher le bouton [OK].				
P017	Io.01	INPUT 1			001	003
P018	Io.02	INPUT 2			002	004
P019	Io.03	INPUT 3			023	021
P020	Io.04	INPUT 4			021	016
P021	Io.05	INPUT 5			017	017
P022	Io.06	INPUT 6			019	019
P078	Io.07	INPUT 7			030	000
P079	Io.08	INPUT 8			000	000
P080	Io.09	INPUT 9			000	000
P081	Io.10	INPUT 10			000	000
		• 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE • 005: OPEN_PM • 006: CLOSE_PM • 007: OPEN_INT	• 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN • 013: Non utilisé • 014: Non utilisé • 015: Non utilisé	• 016: STOP / SAS_INPUT • 017: SWO_1 • 018: Non utilisé • 019: SWC_1 • 020: Non utilisé • 021: PHOTO_1 • 022: PHOTO_2 • 023: SAFETY_1	• 024: SAFETY_1_8k2 • 025: SAFETY_2 • 026: SAFETY_2_8k2 • 027: SAFETY_INHIBITION • 028: EMERGENCY_IN • 029: Non utilisé • 030: RESET • 031: MANEUVER_INHIBITION	
P082	Io.11	INPUT 11			000	000
P083	Io.12	INPUT 12			000	000
		• 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE • 005: OPEN_PM • 006: CLOSE_PM • 007: OPEN_INT	• 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN • 013: Non utilisé • 014: Non utilisé • 015: Non utilisé	• 016: STOP / SAS_INPUT • 017: SWO_1 • 018: Non utilisé • 019: SWC_1 • 020: Non utilisé • 021: PHOTO_1 • 022: PHOTO_2 • 023: SAFETY_1	• 024: Non utilisé • 025: SAFETY_2 • 026: Non utilisé • 027: SAFETY_INHIBITION • 028: EMERGENCY_IN • 029: Non utilisé • 030: RESET • 031: MANEUVER_INHIBITION	

P084	Io.20	Non utilisé				
P085	Io.21	Non utilisé				
P066	Io.31	OUTPUT 1			011	011
P052	Io.32	OUTPUT 2			009	009
P086	Io.33	OUTPUT 3			013	004
P087	Io.34	OUTPUT 4			001	028
P088	Io.35	OUTPUT 5			002	002
		• 000: NONE • 001: 24V • 002: 24V_TEST • 003: ELOCK_M1 • 004: ELOCK_INV_M1 • 005: ELOCK_BOOST_M1 • 006: Non utilisé • 007: Non utilisé • 008: Non utilisé • 009: WARN_FIX / SAS_OUTPUT • 010: WARN_INT • 011: FLASH_FIX • 012: FLASH_INT	• 013: COURTESY • 014: EBRAKE_M1_N.ON • 015: Non utilisé • 016: EBRAKE_M1_N.OFF • 017: Non utilisé • 018: MINUTERIE • 019: ALARM • 020: AUX_1_OUT_INPULS • 021: AUX_1_OUT_STEP • 022: AUX_1_OUT_TEMP • 023: AUX_2_OUT_INPULS • 024: AUX_2_OUT_STEP • 025: AUX_2_OUT_TEMP	• 026: TRAFFIC_LIGHT_INT • 027: TRAFFIC_LIGHT_EXT • 028: STATUS_1 • 029: STATUS_2 • 030: Non utilisé • 031: Non utilisé • 032: Non utilisé • 033: Non utilisé • 034: Non utilisé		
P089	Io.36	OUTPUT 6			016	020
P090	Io.37	OUTPUT 7			000	026
P091	Io.38	OUTPUT 8			000	027
P092	Io.39	OUTPUT 9			020	000
		• 000: NONE • 001: 24V • 002: 24V_TEST • 003: ELOCK_M1 • 004: ELOCK_INV_M1 • 005: Non utilisé • 006: Non utilisé • 007: Non utilisé • 008: Non utilisé • 009: WARN_FIX / SAS_OUTPUT • 010: WARN_INT • 011: FLASH_FIX • 012: FLASH_INT	• 013: COURTESY • 014: EBRAKE_M1_N.ON • 015: Non utilisé • 016: EBRAKE_M1_N.OFF • 017: Non utilisé • 018: MINUTERIE • 019: ALARM • 020: AUX_1_OUT_INPULS • 021: AUX_1_OUT_STEP • 022: AUX_1_OUT_TEMP • 023: AUX_2_OUT_INPULS • 024: AUX_2_OUT_STEP • 025: AUX_2_OUT_TEMP	• 026: TRAFFIC_LIGHT_INT • 027: TRAFFIC_LIGHT_EXT • 028: STATUS_1 • 029: STATUS_2 • 030: Non utilisé • 031: Non utilisé • 032: Non utilisé • 033: Non utilisé • 034: Non utilisé		
P096	Io.41	EXP_INPUT 1			000	000
P097	Io.42	EXP_INPUT 2			000	000
P098	Io.43	EXP_INPUT 3			000	000
P099	Io.44	EXP_INPUT 4			000	000
P100	Io.45	EXP_INPUT 5			000	000
P101	Io.46	EXP_INPUT 6			000	000
		• 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE • 005: OPEN_PM • 006: CLOSE_PM • 007: OPEN_INT	• 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN • 013: Non utilisé • 014: Non utilisé • 015: Non utilisé	• 016: STOP / SAS_INPUT • 017: SWO_1 • 018: Non utilisé • 019: SWC_1 • 020: Non utilisé • 021: PHOTO_1 • 022: PHOTO_2 • 023: SAFETY_1	• 024: SAFETY_1_8k2 • 025: SAFETY_2 • 026: SAFETY_2_8k2 • 027: SAFETY_INHIBITION • 028: EMERGENCY_IN • 029: Non utilisé • 030: RESET • 031: MANEUVER_INHIBITION	

P102	Io.51	EXP_OUTPUT 1	000	000
P103	Io.52	EXP_OUTPUT 2	000	000
P104	Io.53	EXP_OUTPUT 3	000	000
P105	Io.54	EXP_OUTPUT 4	000	000
P106	Io.55	EXP_OUTPUT 5	000	000
P107	Io.56	EXP_OUTPUT 6	000	000
P108	Io.57	EXP_OUTPUT 7	000	000
P109	Io.58	EXP_OUTPUT 8	000	000
		• 000: NONE • 001: 24V • 002: 24V_TEST • 003: ELOCK_M1 • 004: ELOCK_INV_M1 • 005: Non utilisé • 006: Non utilisé • 007: Non utilisé • 008: Non utilisé • 009: WARN_FIX / SAS_OUTPUT • 010: WARN_INT • 011: FLASH_FIX • 012: FLASH_INT	• 013: COURTESY • 014: EBRAKE_M1_N.ON • 015: Non utilisé • 016: EBRAKE_M1_N.OFF • 017: Non utilisé • 018: MINUTERIE • 019: ALARM • 020: AUX_1_OUT_INPULS • 021: AUX_1_OUT_STEP • 022: AUX_1_OUT_TEMP • 023: AUX_2_OUT_INPULS • 024: AUX_2_OUT_STEP • 025: AUX_2_OUT_TEMP	• 026: TRAFFIC_LIGHT_INT • 027: TRAFFIC_LIGHT_EXT • 028: STATUS_1 • 029: STATUS_2 • 030: Non utilisé • 031: Non utilisé • 032: Non utilisé • 033: Non utilisé • 034: Non utilisé
P093	Io.60	Fonction STATUS 1	000	000
P094	Io.61	Fonction STATUS 2	000	000
		• 000: NONE • 001: MAINTENANCE • 002: PHOTO • 003: STOP • 004: OBSTACLE • 005: EMERGENCY	• 006: CLOSED_M1 • 007: OPENED_M1 • 008: Non utilisé • 009: Non utilisé • 010: RESP_FIX • 011: RESP_INT	• 012: Non utilisé • 013: Non utilisé • 014: Non utilisé • 015: Non utilisé • 016: CLOSURE_FAILED • 017: SECURITY

Paramètres de MOVEMENT (ΠΟΙΕ)

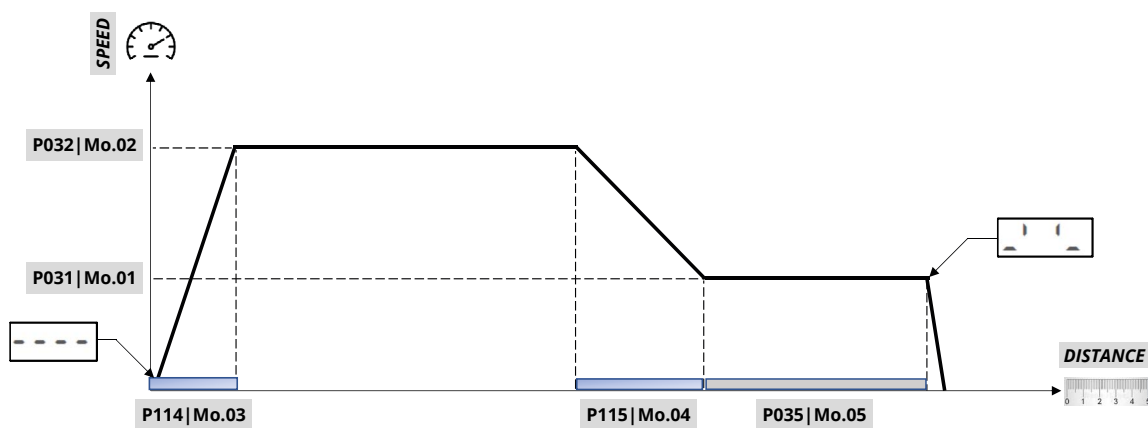
			Default	
			TYPE 00	TYPE 03
P031	Mo.01	Vitesse de décélération pendant l'ouverture	020	025
		Réglage de la vitesse du moteur pendant le ralentissement à l'ouverture.	1%.....100%	
P032	Mo.02	Vitesse maximale pendant l'ouverture	060	040
		Réglage de la vitesse des moteurs pendant le fonctionnement à l'ouverture.	15%.....100%	
P114	Mo.03	Espace d'accélération pendant l'ouverture	005	001
		Cela exprime un espace défini en % de la course totale dans lequel l'accélération est créée au début d'une commande d'ouverture. Une petite valeur correspond à une rampe très élevée.	(0%.....5%) (0%.....20% - TYPE 00 UNIQUE-MENT)	
P115	Mo.04	Espace de transition de la vitesse d'ouverture	020	055
		Il exprime un espace défini en % de la course totale à l'intérieur duquel l'automatisme doit ralentir jusqu'à la vitesse de décélération. La fin de cet espace est calculée à partir de l'endroit où commence l'espace P035 Mo.05.	(0%.....55%) (1%.....40% - TYPE 00 UNIQUE-MENT)	
P035	Mo.05	Espace de décélération pendant l'ouverture	010	005
		Cela exprime un espace défini en % de la course totale. Il s'agit de la dernière section complétée par l'automatisation lors de la manœuvre d'ouverture.	0%.....30%	
P034	Mo.06	Vitesse de décélération pendant la fermeture	020	025
		Réglage de la vitesse du moteur lors du ralentissement en fermeture.	1%.....100%	
P033	Mo.07	Vitesse maximale pendant la fermeture	060	035
		Réglage de la vitesse du moteur pendant la fermeture.	15%.....100%	
P116	Mo.08	Espace d'accélération pendant la fermeture	005	001
		Cela exprime un espace défini en % de la course totale dans lequel une accélération est créée au début d'une commande de fermeture. Une petite valeur correspond à une rampe très élevée.	(0%.....5%) (0%.....20% - TYPE 00 UNIQUE-MENT)	
P117	Mo.09	Espace de transition de vitesse de fermeture	020	025
		Il exprime un espace défini en % de la course totale à l'intérieur duquel l'automatisme doit ralentir jusqu'à la vitesse de décélération. La fin de cet espace est calculée à partir de l'endroit où commence l'espace P036 Mo.10.	(0%.....55%) (1%.....40% - TYPE 00 UNIQUE-MENT)	

P036	Mo.10	Espace de décélération pendant la fermeture	010	009
		Cela exprime un espace défini en % de la course totale. Il s'agit de la dernière section complétée par l'automatisme dans la manœuvre de fermeture.	0%.....30%	
P118	Mo.11	Intensité de l'arrêt	010	002
		Ajuste la vitesse à laquelle le moteur chute à vitesse 0 (zéro) en cas d'arrêt ou d'inversion de mouvement. Cette fonction affecte les arrêts générés par: - les commandes de mouvement (START, OPEN, CLOSE, PED, etc.); - l'activation de l'entrée de type PHOTO ou STOP. - Inversion d'urgence à une vitesse supérieure à 60% (uniquement TYPE 00). Elle n'affecte pas les arrêts générés par: - arrivée sur butée ou sur point mémorisé; - inversion d'urgence (détection d'obstacle interne ou activation de l'entrée de sécurité SAFETY). Note: Valeurs élevées = arrêt plus rapide ; Valeurs basses = arrêt plus lent. Attention: Pour éviter toute sollicitation excessive susceptible de compromettre le bon fonctionnement de l'automatisme, il est recommandé de toujours tenir compte de l'éventuelle inertie du portail, en évitant de définir des valeurs trop élevées en présence de masses importantes.	• 000 : Désactivé • >000 : Intensité active pour la valeur définie (1%.....50%) Attention : Avec la fonction désactivée, le moteur s'arrête immédiatement.	
P043	Mo.12	Espace d'ouverture pour la fonction piétonne	030	100
		Réglage de l'espace d'ouverture de la fonction piéton en %.	0%.....100%	
P037	Mo.13	Sensibilité de la force du moteur 1 pendant l'ouverture	060	050
		Exprime une valeur en % pour régler la sensibilité à la détection d'un obstacle lors de l'ouverture du moteur 1. Une valeur élevée correspond à une sensibilité plus faible. (si = 100% détection des obstacles désactivée)	0%.....100%	
P038	Mo.14	Sensibilité de la force du moteur 1 pendant la fermeture	060	050
		Exprime une valeur en % pour régler la sensibilité à la détection d'un obstacle lors de la fermeture du moteur 1. Une valeur élevée correspond à une sensibilité plus faible. (si = 100% détection des obstacles désactivée)	0%.....100%	
P039	Mo.15	Non utilisé		
P040	Mo.16	Non utilisé		
P053	Mo.17	RESP et gestion de l'arrêt	002	004
		• 000: En ouverture et en fermeture, il s'arrête aux points mémorisés et, en cas de RESP, la première manœuvre consistera à rechercher la butée en ouverture. • 001: En ouverture et en fermeture, il s'arrête aux points mémorisés et, en cas de RESP, la première manœuvre consistera à rechercher la butée en fermeture. • 002: Recherche la butée uniquement en ouverture, et s'arrête sur le point mémorisé en fermeture. En cas de RESP, la première manœuvre sera en position ouverte. • 003: Recherche la butée uniquement en fermeture, et s'arrête sur le point mémorisé en ouverture. En cas de RESP, la première manœuvre sera en position fermée. • 004: Cherche l'arrêt en fermeture et en ouverture. En cas de RESP, la première manœuvre sera en position ouverte. • 005: Cherche l'arrêt en fermeture et en ouverture. En cas de RESP, la première manœuvre sera en position fermée. Note: La seule direction autorisée sous RESP est la direction configurée, en cas d'inversions (PHOTO, SAFETY) il arrête le mouvement. Le mouvement dans la direction opposée est autorisé s'il y a un interrupteur de fin de course dans cette direction. Note: Avec des interrupteurs de fin de course câblés, l'automatisation s'arrête toujours lorsque l'interrupteur de fin de course est atteint. Note: N'activer la recherche de butée qu'après avoir effectué l'apprentissage (P003 SE.03). Ceci afin d'éviter que le moteur ne pousse trop fort lors de la mémorisation des forces.		
P119	Mo.18	Non utilisé		
P070	Mo.19	Durée de surtension initiale en ouverture	002	002
		• 002: Surtension initiale désactivée (applique une surtension très courte, presque imperceptible) • 00X: Règle la durée de la surtension jusqu'à 2,5 secondes (X*10 ms)		
P120	Mo.20	Durée de surtension initiale en fermeture	002	002
		• 002: Surtension initiale désactivée (applique une surtension très courte, presque imperceptible) • 00X: Règle la durée de la surtension jusqu'à 2,5 secondes (X*10 ms)		
P058	Mo.21	Marge d'arrêt en ouverture	010	010
		Espace à la fin de la manœuvre d'ouverture effectuée avec la vitesse de décélération et sans recul sur un obstacle. Exprimé en millièmes de la course totale. (0.....255)		
P059	Mo.22	Marge d'arrêt en fermeture	010	010
		Espace à la fin de la manœuvre de fermeture effectuée avec la vitesse de décélération et sans renversement sur un obstacle. Exprimé en millièmes de la course totale. (0.....255)		

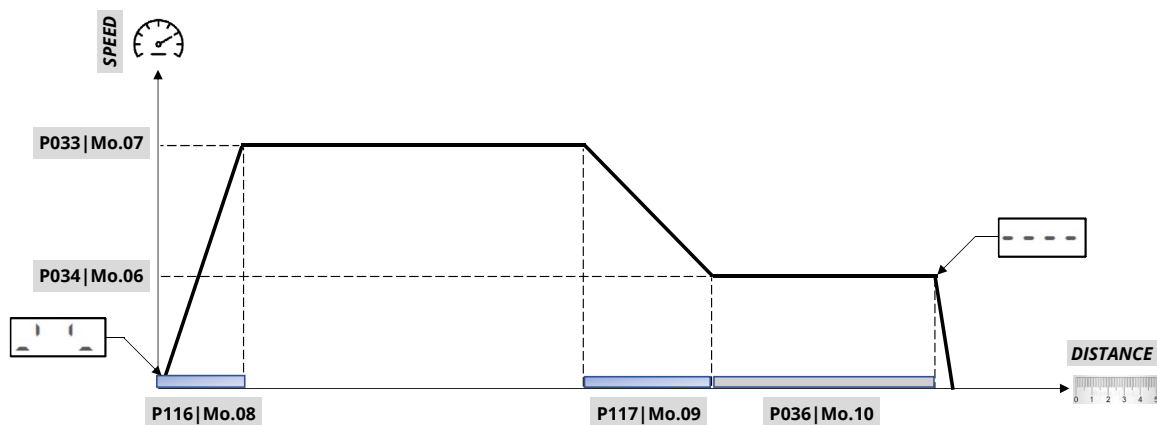
P121	Mo.23	Non utilisé		
P060	Mo.24	Non utilisé		
P122	Mo.25	Non utilisé		
P123	Mo.26	Non utilisé		
P124	Mo.27	Non utilisé		
P077	Mo.28	Non utilisé		

SCHÉMAS DE RÉGLAGE DU MOUVEMENT

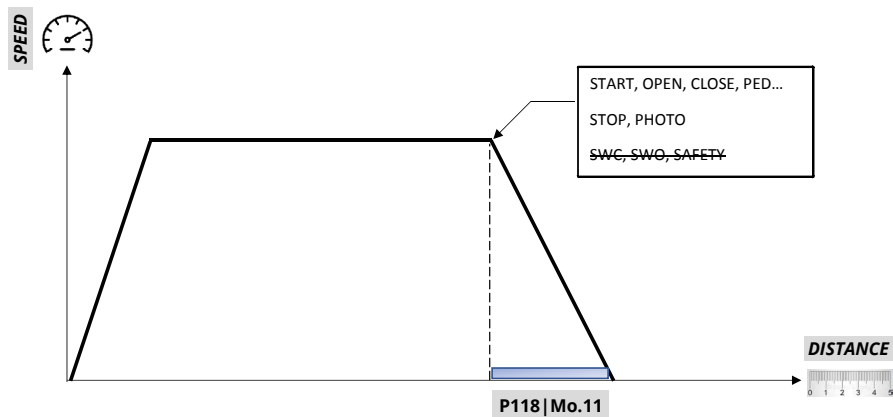
Réglages en OUVERTURE



Réglages en FERMETURE



Réglage de l'INTENSITÉ D'ARRÊT (P118|Mo.11)



Paramètres de SAFETIES (SAFE)			Default	
			TYPE 00	TYPE 03
P050	SA.01	PHOTO_1	002	002
		• 000: STOP & CLOSE - L'entrée de la photocellule est commandée uniquement au démarrage, avec le portail à l'arrêt et pendant la manœuvre de fermeture. Dans le premier cas, elle empêche le démarrage, tandis qu'elle déclenche l'inversion du mouvement en fermeture. • 001: ALWAYS - L'entrée de la photocellule est toujours commandée. Avec le portail à l'arrêt, elle empêche ce dernier de démarrer. Lors de la manœuvre de fermeture, elle déclenche l'inversion du mouvement. Pendant la manœuvre d'ouverture, elle provoque l'arrêt du portail. • 002: CLOSE - L'entrée de cellule photoélectrique est commandée uniquement pendant la manœuvre de fermeture. Son activation déclenche l'inversion du mouvement.		
P051	SA.02	PHOTO_2	000	002
		• 000: STOP & CLOSE - L'entrée de la photocellule est commandée uniquement au démarrage, avec le portail à l'arrêt et pendant la manœuvre de fermeture. Dans le premier cas, elle empêche le démarrage, tandis qu'elle déclenche l'inversion du mouvement en fermeture. • 001: ALWAYS - L'entrée de la photocellule est toujours commandée. Avec le portail à l'arrêt, elle empêche ce dernier de démarrer. Lors de la manœuvre de fermeture, elle déclenche l'inversion du mouvement. Pendant la manœuvre d'ouverture, elle provoque l'arrêt du portail. • 002: CLOSE - L'entrée de cellule photoélectrique est commandée uniquement pendant la manœuvre de fermeture. Son activation déclenche l'inversion du mouvement.		
P067	SA.03	SAFETY_1	000	000
		• 000: toujours activé • 001: activé uniquement pendant la fermeture • 002: activé uniquement pendant la fermeture et avant de commencer une manœuvre de fermeture • 003: activé pendant la fermeture, l'ouverture et avant de commencer une manœuvre de fermeture • 004: activé uniquement pendant l'ouverture • 005: activé uniquement pendant l'ouverture et avant de commencer une manœuvre d'ouverture • 006: activé pendant l'ouverture, la fermeture et avant de commencer une manœuvre d'ouverture		
P068	SA.04	SAFETY_2	000	000
		• 000: toujours activé • 001: activé uniquement pendant la fermeture • 002: activé uniquement pendant la fermeture et avant de commencer une manœuvre de fermeture • 003: activé pendant la fermeture, l'ouverture et avant de commencer une manœuvre de fermeture • 004: activé uniquement pendant l'ouverture • 005: activé uniquement pendant l'ouverture et avant de commencer une manœuvre d'ouverture • 006: activé pendant l'ouverture, la fermeture et avant de commencer une manœuvre d'ouverture		
P125	SA.05	Activation « CLOSE IMMEDIATELY »	000	000
		• 000: Désactivé • 001: Activé uniquement pour PHOTO_1 • 002: Activé uniquement pour PHOTO_2 • 003: Activé pour PHOTO_1 et PHOTO_2		
P126	SA.06	Comportement en « CLOSE IMMEDIATELY »	000	000
		Permet de configurer le comportement lorsqu'une cellule photoélectrique avec le mode « close immediately » (« fermeture immédiate ») activé est franchie lors d'une manœuvre d'ouverture. • 000: Termine d'abord la manœuvre d'ouverture complète puis referme le portail en appliquant le délai configuré au paramètre P142 tl.20 ; • 001: Interrompt la manœuvre puis referme le portail en appliquant le délai configuré au paramètre P142 tl.20.		
P055	SA.07	Inversion due à un obstacle lors de l'ouverture	003	001
		Permet de régler la durée de l'inversion de mouvement en cas de détection d'un obstacle durant la manœuvre d'ouverture.	• 000: Inversion complète après un obstacle • >000 : Durée de l'inversion après obstacle (1s.....10s)	
P056	SA.08	Inversion due à un obstacle lors de la fermeture	003	000
		Permet de régler la durée de l'inversion de mouvement en cas de détection d'un obstacle durant la manœuvre de fermeture.	• 000: Inversion complète après un obstacle • >000 : Durée de l'inversion après obstacle (1s.....10s)	
P127	SA.09	TCA avec EMERGENCY_IN	000	000
		Décrit le comportement du TCA en combinaison avec la fonction EMERGENCY_IN • 000: Si le TCA est actif, le portail se referme après le TCA ; • 001: Le portail ne se referme pas automatiquement même en présence de TCA activé. La première manœuvre de refermeture nécessite une commande. Lors de la manœuvre successive, le TCA fonctionnera normalement.		

P071	SA.10	Test automatique du dispositif de sécurité	000	000
		La fonction désactive l'entrée 24V_TEST et vérifie l'ouverture du contact du dispositif de sécurité avant chaque manœuvre. Attention: pour un fonctionnement en mode « Auto-test du dispositif de sécurité », les éléments suivants doivent être connectés : - Les émetteurs (TX) sur la sortie 24V_TEST ; - Les récepteurs (RX) sur la sortie 24V ; De plus, les dispositifs de sécurité doivent être câblés et alignés avant l'apprentissage du parcours (P003 SE.03).	• 000: Désactivé • 001: Activé	
P074	SA.11	Non utilisé		
P128	SA.12	TCA de fermeture automatique après obstacle en fermeture	000	000
		En cas d'inversion totale (P056 SA.08=000) durant une manœuvre de fermeture, il détermine comment l'automatisme effectuera la manœuvre de refermeture automatique du TCA. Note: valable uniquement pour les obstacles détectés par l'intermédiaire du mode SAFETY ou avec la fonction anti-écrasement.	• 000: Effectue toujours la refermeture automatique • 001: Tente 1 refermeture automatique • 002: Tente 2 manœuvres de refermeture automatique • 003: Tente 3 manœuvres de refermeture automatique • 004: Inhibe la refermeture automatique	

Paramètres de TIMES (11 1E)

			Default	
			TYPE 00	TYPE 03
P041	tl.01	Temps de fermeture automatique (TCA)	000	000
		Règle le temps de fermeture automatique TCA	• 000: Désactivé • >000 : Activé pour la durée configurée (1s.....255s)	
P042	tl.02	Temps de fermeture piéton automatique (TCA_PED)	000	000
		Règle le temps de fermeture piéton automatique TCA_PED	• 000: Désactivé • >000 : Activé pour la durée configurée (1s.....255s)	
P044	tl.03	Temps de clignotement avant pré-manœuvre d'ouverture	000	000
		Règle le temps de pré-clignotement avant une manœuvre d'ouverture.	(0s.....10s)	
P129	tl.04	Temps de clignotement avant manœuvre de fermeture	000	000
		Règle le temps de pré-clignotement avant une manœuvre de fermeture.	(0s.....10s)	
P045	tl.05	Non utilisé		
P046	tl.06	Non utilisé		
P130	tl.07	Temps de COURTESY	060	060
		Règle le temps de l'éclairage de COURTOISIE.	0s.....255s	
P064	tl.08	Temps ELOCK_M1	002	002
		Règle le temps d'activation de la sortie ELOCK_M1/BOOST_M1 ou le temps de désactivation de la sortie ELOCK_INV_M1.	(1s.....10s)	
P131	tl.09	Non utilisé		
P132	tl.10	Non utilisé		
P133	tl.11	Non utilisé		
P134	tl.12	Non utilisé		
P135	tl.13	Non utilisé		
P136	tl.14	Non utilisé		
P137	tl.15	Non utilisé		
P138	tl.16	Temps AUX_1	100	100
		Règle le temps d'activation de la sortie AUX_1, si celle-ci est contrôlée par minuterie.	(0s.....255s)	
P139	tl.17	Temps AUX_2	100	100
		Règle le temps d'activation de la sortie AUX_2, si celle-ci est contrôlée par minuterie.	(0s.....255s)	
P140	tl.18	Non utilisé		

P141	tl.19	Échec de temps d'alarme de fermeture	010	010
		Temps utilisé pour les sorties STATUS configurées comme CLOSURE_FAILED: une fois ce temps écoulé, la sortie sera activée si l'automatisation n'est pas en position de fermeture. Note: Fonctionne indépendamment de la présence de TCA (P041 tl.01) ou TCA_PED (P042 tl.02).	(1min.....255min)	
P142	tl.20	Délai pour « CLOSE IMMEDIATELY »	001	001
		Permet de régler au bout de combien de secondes se produit la refermeture automatique sous la fonction « Fermeture immédiate » (P125 SA.05).	(1s.....10s)	

Paramètres de EXTRA (EXTRA)			Default	
			TYPE 00	TYPE 03
P047	EX.01	Fonction copropriété	000	000
		Permet de désactiver les entrées de commande d'ouverture et de fermeture pendant l'ouverture et le temps de fermeture automatique.	• 000: Désactivé • 001: Activé uniquement en ouverture • 002: Activé à l'ouverture et à la fermeture automatique	
P048	EX.02	Non utilisé		
P143	EX.03	Non utilisé		
P062	EX.04	Activation de la serrure électrique	000	000
		• 000 : Actif uniquement au début de l'ouverture • 001 : Actif uniquement en début de fermeture • 002 : Actif au début de l'ouverture et de la fermeture		
P144	EX.05	Non utilisé		
P049	EX.06	Activation « STEP-BY-STEP »	001	001
		Sélection du mode « reversal » (pendant la manœuvre une impulsion de commande inverse le sens du mouvement) ou « step-by-step » (pendant la manœuvre une impulsion de commande arrête le mouvement. L'impulsion suivante relance le mouvement dans le sens inverse).	• 000: Inversion • 001: Pas-à-pas avec START et PED • 002: Pas-à-pas avec START, PED et OPEN/CLOSE	
P057	EX.07	Facilitation de déverrouillage manuel avec portail fermé	000	000
		Si=0, la fonction est désactivée. Si≠0, après détection de la butée de fermeture, 1 moteur effectue une brève inversion pour relâcher la pression appliquée sur celui-ci et faciliter le déverrouillage manuel. La valeur de consigne indique la durée de l'inversion.	• 000: Facilitation de déverrouillage désactivée • >000 : Facilitation de déverrouillage activée avec une durée égale à : (1x25ms.....20x25ms) (1x25ms.....40x25ms - TYPE 00 UNIQUEMENT)	
P145	EX.08	Facilitation de déverrouillage manuel avec portail ouvert	000	000
		Si=0, la fonction est désactivée. Si≠0, après détection de la butée d'ouverture, 1 moteur effectue une brève inversion pour relâcher la pression appliquée sur celui-ci et faciliter le déverrouillage manuel. La valeur de consigne indique la durée de l'inversion.	• 000: Facilitation de déverrouillage désactivée • >000 : Facilitation de déverrouillage activée avec une durée égale à : (1x25ms.....20x25ms) (1x25ms.....40x25ms - TYPE 00 UNIQUEMENT)	
P069	EX.09	Non utilisé		
P061	EX.10	Energy Saving	000	000
		La fonction d'économie d'énergie est utilisée en présence d'un kit de batterie de secours ou d'un système d'alimentation avec panneaux solaires. Lorsque la fonction d'économie d'énergie est activée, l'écran est éteint et le symbole « - - » s'affiche toutes les 10 secondes. La fonction peut être configurée selon 3 niveaux : • 000: « Économie d'énergie » non activée ; • 001: « Économie d'énergie » activée : désactive toutes les sorties à l'exception de la sortie fixe Vaux 24V ; • 002: « Économie d'énergie » activée : désactive toutes les sorties à l'exception de la sortie fixe Vaux 24V ; de plus, toutes les sorties de type ÉTAT (STATUS) sont maintenues actives. Attention: avec « Économie d'énergie » activée, la fonction SAS n'est pas disponible.		

P072	EX.11	Fonction SAS	000	000
		Activation de la fonction SAS (uniquement pour les sorties SAS_OUTPUT) : la sortie SAS est connectée à une entrée STOP/SAS_INPUT d'une deuxième unité de commande, déclenchant le mode de fonctionnement «bank door » (l'ouverture de la deuxième porte est désactivée tant que la première porte n'est pas complètement fermée). Si ce paramètre est activé, suite à une réinitialisation, elle procédera à une RESP automatique pendant laquelle la sortie SAS ne s'activera pas. Si des interrupteurs de fin de course sont présents et sont écrasés après une réinitialisation, la RESP ne sera pas exécutée. Attention: La condition de verrouillage est créée si les deux vantaux sont déverrouillés manuellement et décalés par rapport à la position de fermeture. Il sera alors nécessaire de fermer manuellement au moins un des deux vantaux. Attention: L'entrée STOP/SAS_INPUT doit être activée par une sortie à contact libre exempt de tension, telle que celle d'une sortie de carte d'extension NET-EXP ou d'un relais. Attention: En cas de RESP, la fonction SAS doit obligatoirement être liée à une recherche de la référence/arrêt vers la fermeture. Les valeurs de fonctionnement de cette fonction sont donc P053 Mo.17 = 001, 003, 005.	• 000: Désactivé • 001: Activé	
P146	EX.12	Réarmement du TCA	001	001
		Il permet de configurer si, avec le portail ouvert et TCA activé, le TCA est réarmé. La fonction est valable aussi bien pour le TCA (P041 tl.01) que pour le TCA_PED (P042 tl.02). Si = 1, avec le portail complètement ouvert, une intervention sur PHOTO, OPEN, OPEN_INT ou OPEN_EXT permet de réarmer le TCA. Avec le portail ouvert en mode piéton, une intervention sur PHOTO permet de réarmer le TCA_PED, tandis qu'une commande OPEN, OPEN_INT ou OPEN_EXT provoque l'ouverture complète.	• 000: Réarmement désactivé • 001: Réarmement activé	
P147	EX.13	Suspension TCA	000	000
		Si = 0 avec le portail ouvert et le TCA activé, la fermeture automatique se produit toujours même si une commande STOP intempestive a été donnée. Seule une commande STOP maintenue inhibe la fermeture automatique du portail ; Si=1 avec le portail ouvert et le TCA activé, une impulsion de la commande STOP annule la fermeture automatique ; Si=2 avec le portail ouvert et le TCA activé, une impulsion de la commande STOP ou OPEN annule la fermeture automatique. Note: Si activé, le paramètre agit également sur la fonction TCA_PED (dans ce cas la valeur 002 agit comme 001 car une commande OPEN avec portail arrêté en ouverture piéton génère une ouverture complète).	• 000: Désactivé • 001: Activé avec une impulsion STOP désactive le TCA. • 002: Activé avec une impulsion STOP ou OPEN désactive le TCA.	
P148	EX.14	Non utilisé		
P149	EX.15	Non utilisé		
P150	EX.16	Non utilisé		
P073	EX.17	Attente forcée	000	000
		Si la fonction est activée, toutes les entrées configurées comme OPEN et CLOSE deviennent également automatiquement OPEN_UP et CLOSE_UP si activées et maintenues activées pendant au moins 5 secondes, si un dispositif de sécurité (cellule photoélectrique et/ou bord sensible) est engagé. Cette fonction peut donc être utilisée pour commander l'automatisme même si les dispositifs de sécurité sont défectueux. Si l'entrée n'est plus maintenue activée, l'automatisme repassera en mode de fonctionnement automatique. Cette fonction n'est pas disponible avec les dispositifs de sécurité de type SAFETY désactivés avec le portail à l'arrêt (valeurs 001 et 004 des paramètres P067 SA.03 et P068 SA.04). Pour des raisons de sécurité, nous suggérons de NE PAS utiliser cette fonction si des horloges sont connectées aux entrées configurées en OPEN ou CLOSE.	• 000: Fonction désactivée. • 001: Fonction activée (passage automatique à OPEN_UP/CLOSE_UP avec sécurités engagées/défaillant si les commandes OPEN/CLOSE sont maintenues)	
P151	EX.18	Affiche les manœuvres une fois la carte alimentée	000	000
		Permet d'incorporer les messages sur l'écran pendant la phase de mise sous tension de l'unité de commande, indiquant le nombre total de manœuvres effectuées. Attention: L'activation de la fonction, et la visualisation qui en résulte de nouvelles informations sur l'écran, provoque un démarrage plus lent de l'unité de commande.	• 000: Visualisation du total des manœuvres désactivée • 001: Visualisation du total des manœuvres activée	
P152	EX.19	Non utilisé		

P153	EX.20	Fonction d'inhibition de manœuvre (MANEUVER_INHIBITION)	000	000
		Si une entrée est configurée comme MANEUVER_INHIBITION, elle se comportera comme un contact N.F. lequel, s'il est ouvert, inhibe la manœuvre.	• 000 : si ouvert, il inhibe les commandes d'ouverture mais autorise les commandes de fermeture. • 001 : si ouvert, il inhibe les commandes d'ouverture et de fermeture.	

Paramètres de TEST (٤٤٤٤)

Paramètres de TEST (TEST)			Default																									
			TYPE 00	TYPE 03																								
P013	tE.01	Affichage de l'état de l'entrée de la carte de commande																										
		Permet de visualiser l'état des entrées de la carte de commande. Un segment « off » correspond à un segment ouvert, tandis qu'un segment « on » est associé à un contact fermé. 1 12 5 2 11 6 3 10 7 4 9 8 <table><tr><td>1</td><td>IN_1</td><td>4</td><td>IN_4</td><td>7</td><td>IN_7</td><td>10</td><td>IN_10</td></tr><tr><td>2</td><td>IN_2</td><td>5</td><td>IN_5</td><td>8</td><td>IN_8</td><td>11</td><td>IN_11</td></tr><tr><td>3</td><td>IN_3</td><td>6</td><td>IN_6</td><td>9</td><td>IN_9</td><td>12</td><td>IN_12</td></tr></table>	1	IN_1	4	IN_4	7	IN_7	10	IN_10	2	IN_2	5	IN_5	8	IN_8	11	IN_11	3	IN_3	6	IN_6	9	IN_9	12	IN_12		
1	IN_1	4	IN_4	7	IN_7	10	IN_10																					
2	IN_2	5	IN_5	8	IN_8	11	IN_11																					
3	IN_3	6	IN_6	9	IN_9	12	IN_12																					
P014	tE.02	Affichage de l'état de l'entrée de la carte d'expansion																										
		Permet de visualiser l'état des entrées de la carte d'expansion. Un segment « off » correspond à un segment ouvert, tandis qu'un segment « on » est associé à un contact fermé. 1 2 3 4 5 6 <table><tr><td>1</td><td>EXP_IN_1</td><td>4</td><td>EXP_IN_4</td></tr><tr><td>2</td><td>EXP_IN_2</td><td>5</td><td>EXP_IN_5</td></tr><tr><td>3</td><td>EXP_IN_3</td><td>6</td><td>EXP_IN_6</td></tr></table>	1	EXP_IN_1	4	EXP_IN_4	2	EXP_IN_2	5	EXP_IN_5	3	EXP_IN_3	6	EXP_IN_6														
1	EXP_IN_1	4	EXP_IN_4																									
2	EXP_IN_2	5	EXP_IN_5																									
3	EXP_IN_3	6	EXP_IN_6																									
P154	tE.03	Visualisation de l'état du compteur de manœuvre																										
		Permet de visualiser le nombre total de manœuvres effectuées par l'unité de commande. L'écran affichera le mot « tCYC » avec la valeur relative, suivi du mot « MULT » avec valeur relative du multiplicateur. Pour calculer le nombre de manœuvres, les deux valeurs doivent être multipliées. Ex: tCYC=120, MULT=10; 120x10=1200 manœuvres effectuées																										
P075	tE.04	Non utilisé																										
P155	tE.05	Temps d'ouverture automatique (TAA)	000	000																								
		Règle le temps d'ouverture automatique TAA	• 000: Désactivé • >000 : Activé pour la durée configurée (1s.....255s)																									
P156	tE.11	Affichage alternatif des listes de paramètres	000	000																								
		Permet d'alterner l'affichage des listes de paramètres entre la série NET et la série EVO.	• 000: série NET • 001: série EVO																									

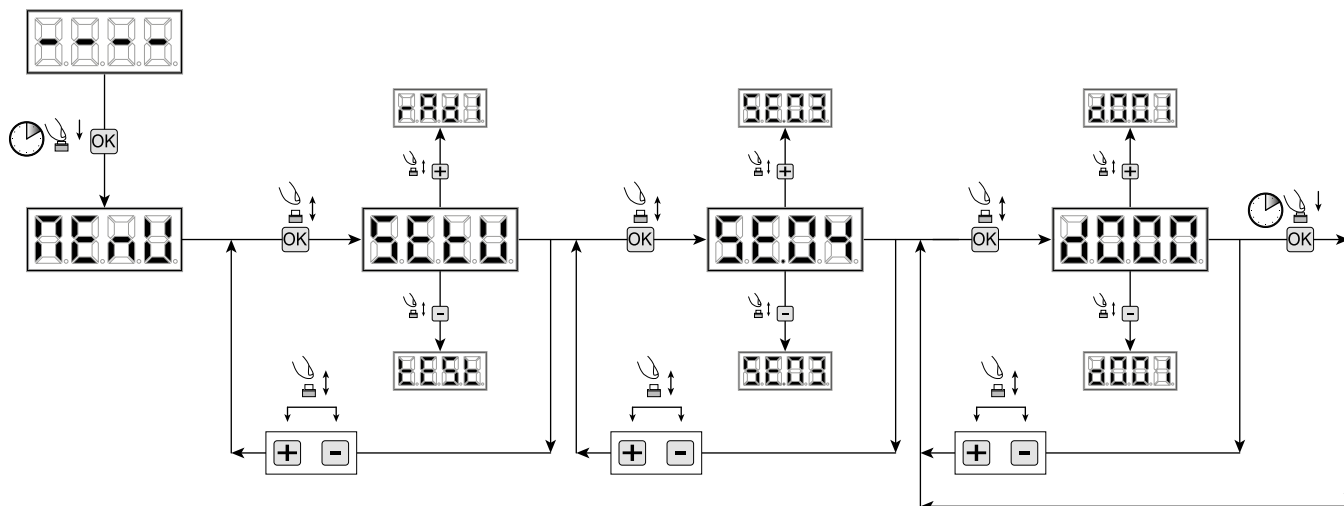
9 AFFICHAGE DU MENU EVO

Si l'on souhaite utiliser l'affichage des paramètres par sous-catégories, il est possible de remplacer le style « NET » (défini par défaut) par le style « EVO ».

Remarque : le changement de style d'affichage est réversible et sans contrainte.

Remarque : s'assurer que le paramètre P156|TE.11 est réglé sur 001.

1. Avec la porte à l'arrêt, appuyer et maintenir la touche [OK] ;
2. À l'apparition de « MENU », relâcher la touche [OK] ;
3. Faire défiler la liste des catégories de paramètres avec les touches [+] ou [-] et confirmer la sélection avec [OK] ;
4. Faire défiler la liste des paramètres avec les touches [+] ou [-] et confirmer la sélection avec [OK] ;
5. Modifier le paramètre avec la valeur souhaitée et confirmer avec [OK] ;
6. Appuyer simultanément sur les touches [+] et [-] pour quitter le menu.



10 MISE À JOUR DU MICROLOGICIEL VIA L'APPLICATION

ATTENTION La mise à jour du micrologiciel de la NET-CPU EVO est toujours obligatoire et sera automatiquement demandée lors de la connexion via l'application DEAIstaller.

ATTENTION Veuillez noter que pour mettre à jour correctement le micrologiciel des centrales de la série EVO, il est nécessaire d'utiliser uniquement l'accessoire NET-NODE 2.0 (non inclus) connecté au port UART U2 ou directement inséré dans le port S du module de commande.

ATTENTION La mise à jour du micrologiciel des centrales de la série EVO (modules de commande et/ou variateurs) se déroule en plusieurs étapes, impliquant des déconnexions de l'application et de longs temps de chargement. Suivez la procédure guidée avec précision.

ATTENTION Les mises à jour du micrologiciel pour les centrales réinitialiseront la mémoire enregistrée (paramètres, télécommandes, etc.). Assurez-vous d'avoir une copie de sauvegarde enregistrée avant de procéder à l'opération.

En fonctionnement normal, l'ensemble des dispositifs NET-CPU EVO et NET-M230-I (NET230 EVO-I) apparaît sur l'application DEAIstaller avec le SN 00 78 - -.

Pour identifier le numéro de série des composants individuels à mettre à jour, un NET-NODE 2.0 et l'application DEAIstaller installée sur un smartphone seront nécessaires. Suivez les instructions indiquées:

- Accédez à l'application DEAIstaller et dans la section "**Mises à jour DEACloud**", appuyez sur le bouton "**VÉRIFIER**".
- Connectez le NET-NODE 2.0 au port UART U2 ou au port S de la carte NET-CPU EVO.
- Connectez-vous à la carte via l'application DEAIstaller.
- Appuyez sur le bouton "**MISE À JOUR**" pour démarrer la mise à jour.
- Après le téléchargement des données, le module de commande entrera en MODE BOOT, affichant le symbole "L L" à l'écran, et le nœud se déconnectera du smartphone.
- Accédez à la section "**Connexion sans enregistrement**" de l'application et faites défiler vers le bas jusqu'à ce qu'un appareil nommé "**Nouvel appareil NET-CPU EVO (SN 00 15 - -) en MODE BOOT**" apparaisse, puis connectez-vous.
- Appuyez sur le bouton "**MISE À JOUR**" qui apparaît à l'écran et confirmez le message contextuel immédiatement.

À ce stade, deux conditions peuvent se produire : Si la mise à jour ne concerne que le module de contrôleur, passez directement à l'étape finale et terminez la procédure ; si une mise à jour est également nécessaire pour le module du variateur, procédez comme indiqué ci-dessous.

- Attendez que le symbole "|||I" apparaisse sur l'écran, indiquant que le module variateur est en MODE BOOT.
- Accédez à la section "**Connexion sans enregistrement**" de l'application et faites défiler vers le bas jusqu'à ce qu'un appareil nommé "**Nouvel appareil NET-M230-I (SN 00 16 - -) en MODE BOOT**" apparaisse, puis connectez-vous.
- Appuyez sur le bouton "**MISE À JOUR**" qui apparaît à l'écran et confirmez le message contextuel immédiatement.
- À la fin de la mise à jour, le NET-NODE 2.0 se déconnectera, et "-88-" apparaîtra sur l'écran. À ce stade, vous pourrez récupérer les paramètres et les commandes radio précédemment enregistrés dans le système.

11 MISE EN SERVICE

L'essai est une opération essentielle afin de vérifier la correcte installation du système. **DEA** System résume le fonctionnement correct de toute l'automatisation en 4 phases très simples:

- Assurez-vous que vous vous référez strictement tel que décrit au paragraphe "RÉCAPITULATIF DES AVERTISSEMENTS";
- Effectuez des tests d'ouverture et de fermeture de la porte en vous assurant que le mouvement du vantail correspond à ce que vous aviez prévu. Nous suggérons d'effectuer différents tests pour évaluer la fluidité de la porte et les éventuels défauts de montage ou régulation;
- Vérifiez que tous les dispositifs de sécurités connectés fonctionnent correctement;
- Exécutez la mesure de la force d'impact prévue par la norme EN12453 afin de trouver la régulation qui assure le respect des limites prévues par la norme EN 12453.

12 MISE AU REBUT DU PRODUIT

DÉMONTAGE

Le démantèlement de l'automatisation doit être effectué par un personnel qualifié conformément à la prévention et à la sécurité et selon les instructions de montage, mais dans l'ordre inverse. Avant de commencer le démontage couper le courant et protéger contre un éventuel nouveau raccordement.

DÉMANTÈLEMENT

Le démantèlement de l'automatisation doit être exécuté selon les réglementations nationales et locales d'élimination. Le produit (ou chaque partie de ce dernier) ne doit pas être éliminé avec d'autres déchets domestiques.



ATTENTION Conformément à la Directive 2012/19/EG sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (WEEE), ce produit électrique ne doit en aucun cas être mis au rebut sous forme de déchet municipal non trié. Veuillez vous débarrasser de ce produit en le renvoyant au point de ramassage local dans votre municipalité, à des fins de recyclage.